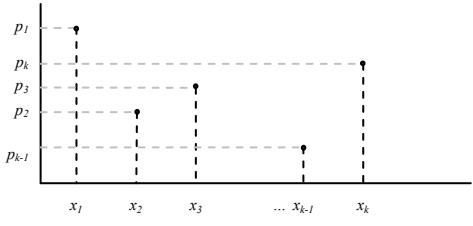
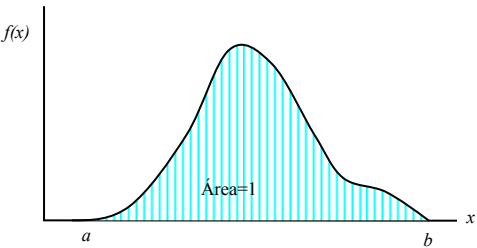
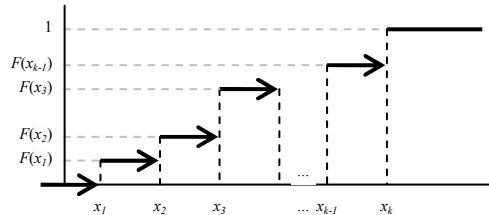
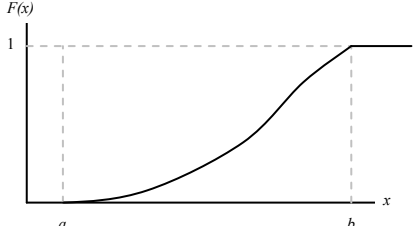


Dado un experimento aleatorio, una variable aleatoria  $X$  es una función que asigna a cada resultado del espacio muestral un número real.

**Tipos de variables aleatorias:**

VARIABLES DISCRETAS	VARIABLES CONTINUAS
Una variable $X$ es discreta si los números asignados a los sucesos elementales del espacio muestral son puntos aislados. Sus posibles valores constituyen un conjunto finito o infinito numerable.	Una variable aleatoria $X$ es continua si los valores asignados pueden ser cualesquiera dentro de cierto intervalo.

**Distribución de probabilidad:**

VARIABLES DISCRETAS	VARIABLES CONTINUAS												
<p><math>x_1, x_2, \dots, x_k</math> son los posibles valores de <math>X</math></p> <p><b>*Función masa de probabilidad:</b></p> <table border="1" style="margin-left: auto; margin-right: auto;"> <thead> <tr> <th><math>x_i</math></th> <th><math>P[X=x_i]</math></th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td><math>x_1</math></td> <td><math>p_1</math></td> </tr> <tr> <td><math>x_2</math></td> <td><math>p_2</math></td> </tr> <tr> <td>...</td> <td>...</td> </tr> <tr> <td><math>x_k</math></td> <td><math>p_k</math></td> </tr> <tr> <td><b>suma</b></td> <td><b>1</b></td> </tr> </tbody> </table> 	$x_i$	$P[X=x_i]$	$x_1$	$p_1$	$x_2$	$p_2$	...	...	$x_k$	$p_k$	<b>suma</b>	<b>1</b>	<p><math>[a,b]</math> intervalo donde toma valores <math>X</math></p> <p><b>*Función de densidad:</b></p> <p><math>f(x)</math> con</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• <math>f(x) \geq 0</math></li> <li>• <math>\int_a^b f(x) = 1</math></li> </ul> 
$x_i$	$P[X=x_i]$												
$x_1$	$p_1$												
$x_2$	$p_2$												
...	...												
$x_k$	$p_k$												
<b>suma</b>	<b>1</b>												
<p><b>*Función de distribución:</b></p> <table border="1" style="margin-left: auto; margin-right: auto;"> <thead> <tr> <th><math>x_i</math></th> <th><math>F(x_i) = P[X \leq x_i]</math></th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td><math>x_1</math></td> <td><math>p_1</math></td> </tr> <tr> <td><math>x_2</math></td> <td><math>p_1 + p_2</math></td> </tr> <tr> <td>...</td> <td>...</td> </tr> <tr> <td><math>x_k</math></td> <td><math>p_1 + p_2 + \dots + p_k = 1</math></td> </tr> </tbody> </table> 	$x_i$	$F(x_i) = P[X \leq x_i]$	$x_1$	$p_1$	$x_2$	$p_1 + p_2$	...	...	$x_k$	$p_1 + p_2 + \dots + p_k = 1$	<p><b>*Función de distribución:</b></p> <p><math>F(x) = P[X \leq x]</math> con</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• <math>\lim_{x \rightarrow \infty} F(x) = 1</math></li> <li>• <math>F(x) = \int_{-\infty}^x f(k) dk</math></li> </ul> 		
$x_i$	$F(x_i) = P[X \leq x_i]$												
$x_1$	$p_1$												
$x_2$	$p_1 + p_2$												
...	...												
$x_k$	$p_1 + p_2 + \dots + p_k = 1$												

**Esperanza matemática:**

$$\text{Variable aleatoria discreta: } E[X] = \sum_{i=1}^k x_i P[X = x_i] \quad E[\varphi(X)] = \sum_{i=1}^k \varphi(x_i) P[X = x_i]$$


---

$$\text{Variable aleatoria continua: } E[X] = \int_{-\infty}^{\infty} x f(x) dx \quad E[\varphi(X)] = \int_{-\infty}^{\infty} \varphi(x) f(x) dx$$


---

**Varianza:**

$$\text{Variable aleatoria discreta: } \text{Var}[X] = \sum_{i=1}^k (x_i - E[X])^2 P[X = x_i]$$


---

$$\text{Variable aleatoria continua: } \text{Var}[X] = \int_{-\infty}^{\infty} (x - E[X])^2 f(x) dx$$


---

**Momentos:****Momento no centrados (centrado en el origen) de orden  $r$ :**

$$\text{Variable aleatoria discreta: } m_r[X] = \sum_{i=1}^k x_i^r P[X = x_i]$$


---

$$\text{Variable aleatoria continua: } m_r[X] = \int_{-\infty}^{\infty} x^r f(x) dx$$


---

**Momento centrado (centrado en la esperanza) de orden  $r$ :**

$$\text{Variable aleatoria discreta: } \mu_r[X] = \sum_{i=1}^k (x_i - E[X])^r P[X = x_i]$$


---

$$\text{Variable aleatoria continua: } \mu_r[X] = \int_{-\infty}^{\infty} (x - E[X])^r f(x) dx$$


---

**Función generatriz de momentos:**

$$G_X(t) = E[e^{tX}]$$

$$\text{Variable aleatoria discreta: } \sum_{i=1}^k e^{tx_i} P[X = x_i]$$


---

$$\text{Variable aleatoria continua: } \int_{-\infty}^{\infty} e^{tx} f(x) dx$$


---

$$\left. \frac{\partial^r G_X(t)}{\partial t^r} \right|_{t=0} = m_r(X)$$