

UNIVERSIDAD DE GRANADA
Modelos Matemáticos II. 21 de mayo de 2015

EJERCICIO 1. Sean $\Omega = (-1, 1) \times (0, 1)$ y $f : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ definida como

$$f(x, y) = \begin{cases} e^x & \text{si } -1 < x < 0 \\ 1 + \text{sen}(xy) & \text{si } 0 \leq x < 1 \end{cases} .$$

1. ¿Tiene f derivadas débiles de primer orden en Ω ? En caso afirmativo, ¿pertenece f a $W^{1,p}(\Omega)$ para algún exponente $1 \leq p \leq \infty$?
2. Se considera el problema de minimización $\mathcal{F}[u] = \inf_{v \in \mathcal{D}} \mathcal{F}[v]$, con

$$\mathcal{F}[v] = \int_{\Omega} \{ |\nabla v(x, y)|^2 + |v(x, y)|^2 - f(x, y)v(x, y) \} dx dy,$$

donde $f(x, y)$ está definida en el apartado anterior. ¿Existe solución de este problema en $\mathcal{D} = H_0^1$? ¿Es única? Justificalo.

(Recuerda que identificando el dual de L^2 consigo mismo se tiene $H^1 \subset L^2 \subset H^{-1}$.)

Solución: 1. En primer lugar, es de comprobación inmediata que $f \in L_{loc}^1(\Omega)$. Mejor aún, se tiene que $f \in L^1(\Omega)$. En efecto:

$$\int_{\Omega} |f(x, y)| dx dy = \int_{-1}^0 \int_0^1 e^x dy dx + \int_0^1 \int_0^1 |1 + \text{sen}(xy)| dy dx \leq 3 - \frac{1}{e}.$$

Para cualquier función test $\phi \in C_0^1(\Omega)$, la siguiente cadena de igualdades es cierta en virtud de la fórmula de integración por partes:

$$\begin{aligned} & \int_{\Omega} f(x, y) \frac{\partial \phi}{\partial x}(x, y) dx dy \\ &= \int_0^1 \int_{-1}^0 e^x \frac{\partial \phi}{\partial x}(x, y) dx dy + \int_0^1 \int_0^1 (1 + \text{sen}(xy)) \frac{\partial \phi}{\partial x}(x, y) dx dy \\ &= \int_0^1 \left(\phi(0, y) - \frac{1}{e} \phi(-1, y) \right) dy - \int_0^1 \int_{-1}^0 e^x \phi(x, y) dx dy \\ &+ \int_0^1 \left(\phi(1, y) - \phi(0, y) \right) dy + \int_0^1 \text{sen}(y) \phi(1, y) dy - \int_0^1 \int_0^1 y \cos(xy) \phi(x, y) dx dy \\ &= - \int_0^1 \int_{-1}^0 e^x \phi(x, y) dx dy - \int_0^1 \int_0^1 y \cos(xy) \phi(x, y) dx dy \\ &= - \int_{-1}^1 \int_0^1 g(x, y) \phi(x, y) dx dy, \end{aligned}$$

donde

$$g(x, y) = \begin{cases} e^x & \text{si } -1 < x < 0 \\ y \cos(xy) & \text{si } 0 \leq x < 1 \end{cases} .$$

Además $g \in L_{loc}^1(\Omega)$, luego se trata de la derivada débil de primer orden de f con respecto a la variable x .

Por otra parte, se tiene que

$$\begin{aligned}
& \int_{\Omega} f(x, y) \frac{\partial \phi}{\partial y}(x, y) dy dx \\
&= \int_{-1}^0 \int_0^1 e^x \frac{\partial \phi}{\partial y}(x, y) dy dx + \int_0^1 \int_0^1 (1 + \operatorname{sen}(xy)) \frac{\partial \phi}{\partial y}(x, y) dy dx \\
&= \int_{-1}^0 e^x (\phi(x, 1) - \phi(x, 0)) dx + \int_0^1 (\phi(x, 1) - \phi(x, 0)) dx \\
&+ \int_0^1 \operatorname{sen}(x) \phi(x, 1) dx - \int_0^1 \int_0^1 x \cos(xy) \phi(x, y) dy dx \\
&= - \int_0^1 \int_0^1 h(x, y) \phi(x, y) dy dx,
\end{aligned}$$

donde

$$h(x, y) = \begin{cases} 0 & \text{si } -1 < x < 0 \\ x \cos(xy) & \text{si } 0 \leq x < 1 \end{cases},$$

que también pertenece a $L^1_{loc}(\Omega)$.

Finalmente, es sencillo verificar que $f \in W^{1,p}(\Omega)$ para todo $1 \leq p \leq \infty$. En primer lugar, se tiene

$$\int_{\Omega} |f(x, y)|^p dx dy = \int_0^1 \int_{-1}^0 e^{px} dx dy + \int_0^1 \int_0^1 |1 + \operatorname{sen}(xy)|^p dx dy \leq \frac{1}{p} \left(1 - \frac{1}{e^p}\right) + 2^p,$$

cualquiera que sea $1 \leq p < \infty$. Además $|f(x, y)| \leq 2$ para todo $(x, y) \in \Omega$, luego $f \in L^\infty(\Omega)$.

Para concluir basta con observar que

$$\begin{aligned}
\int_{\Omega} |g(x, y)|^p dx dy &= \int_0^1 \int_{-1}^0 e^{px} dx dy + \int_0^1 \int_0^1 |y \cos(xy)|^p dx dy \leq \frac{1}{p} \left(1 - \frac{1}{e^p}\right) + 1, \\
\int_{\Omega} |h(x, y)|^p dx dy &= \int_0^1 \int_0^1 |x \cos(xy)|^p dx dy \leq 1, \\
|g(x, y)| &\leq 1 \quad \forall (x, y) \in \Omega, \\
|h(x, y)| &\leq 1 \quad \forall (x, y) \in \Omega.
\end{aligned}$$

2. Basta con elegir $H = H_0^1(\Omega)$ (Hilbert), $a : H_0^1(\Omega) \times H_0^1(\Omega) \rightarrow \mathbb{R}$ definida como $a(u, \varphi) = 2 \int_{\Omega} \nabla u \cdot \nabla \varphi + 2 \int_{\Omega} u \varphi$ (bilineal, simétrica y coerciva en virtud de una aplicación inmediata del lema de Poincaré) y $F : H_0^1(\Omega) \rightarrow \mathbb{R}$ definida como $F(\varphi) = \int_{\Omega} f \varphi$ (lineal y continua) para que el teorema de Lax–Milgram nos brinde la existencia y unicidad de solución. ■

EJERCICIO 2. Se considera el siguiente problema mixto para la ecuación de Klein–Gordon:

$$\begin{cases} \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} - 4 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + u = 0, & t > 0, x \in (0, \pi), \\ u(0, x) = \operatorname{sen}(3x), & x \in [0, \pi], \\ \frac{\partial u}{\partial t}(0, x) = 0, & x \in [0, \pi], \\ u(t, 0) = u(t, \pi) = 0, & t > 0. \end{cases}$$

- (a) Encuentra una solución $u \in C^2([0, \infty) \times [0, \pi])$ del problema anterior.
 (b) Justifica de forma argumentada que la solución encontrada en el apartado anterior es la única posible.

Solución:

(a) Emplearemos el método de separación de variables para encontrar posibles soluciones que respondan a la siguiente estructura: $u(t, x) = T(t)w(x)$. Para ello ha de cumplirse $T''w - 4Tw'' + Tw = 0$, o equivalentemente

$$\frac{T'' + T}{4T} = \frac{w''}{w} = -\lambda \in \mathbb{R},$$

lo que da lugar a dos problemas independientes. El primero de ellos consiste en encontrar las soluciones de la ecuación diferencial $w'' + \lambda w = 0$, sujetas a las siguientes condiciones de contorno: $w(0) = w(\pi) = 0$. Se trata de un problema de Sturm–Liouville que admite por valores propios a todos los de la forma $\lambda_n = n^2$, con $n \in \mathbb{N}$, y por funciones propias a $w_n(x) = C \operatorname{sen}(nx)$, con $C \in \mathbb{R}$. El segundo problema a resolver sería, entonces, la ecuación diferencial $T'' + (1 + 4n^2)T = 0$, que admite como solución general

$$T(t) = A \cos(\sqrt{1 + 4n^2}t) + B \operatorname{sen}(\sqrt{1 + 4n^2}t), \quad A, B \in \mathbb{R}.$$

Nuestra candidata a solución será, por consiguiente, la función así definida:

$$u(t, x) = \sum_{n=1}^{\infty} \left[A_n \cos(\sqrt{1 + 4n^2}t) + B_n \operatorname{sen}(\sqrt{1 + 4n^2}t) \right] \operatorname{sen}(nx).$$

Solo nos queda imponer las condiciones iniciales para saber cómo hemos de elegir los coeficientes en la expresión anterior. Se tiene:

$$\begin{aligned} u(0, x) &= \sum_{n=1}^{\infty} A_n \operatorname{sen}(nx) = \operatorname{sen}(3x) \Rightarrow A_3 = 1, A_n = 0 \text{ si } n \neq 3 \\ u_t(0, x) &= \sum_{n=1}^{\infty} B_n \sqrt{1 + 4n^2} \operatorname{sen}(nx) = 0 \Rightarrow B_n = 0 \quad \forall n \in \mathbb{N}, \end{aligned}$$

de donde se desprende que ha de ser

$$u(t, x) = \cos(\sqrt{37}t) \operatorname{sen}(3x).$$

(b) Supongamos que hubiese dos soluciones, $u_1(t, x)$ y $u_2(t, x)$. Entonces la función $v := u_1 - u_2$ satisfaría el siguiente problema mixto:

$$\begin{cases} v_{tt} - 4v_{xx} + v = 0 \\ v(0, x) = v_t(0, x) = 0 \\ v(t, 0) = v(t, \pi) = 0 \end{cases}.$$

Multiplicando la ecuación anterior por v_t e integrando por partes se obtiene:

$$\begin{aligned} 0 &= \int_0^\pi v_{tt}v_t \, dx - 4 \int_0^\pi v_{xx}v_t \, dx + \int_0^\pi vv_t \, dx \\ &= \int_0^\pi v_{tt}v_t \, dx - 4 \left\{ (v_t v_x)(\pi) - (v_t v_x)(0) - \int_0^\pi v_x v_{tx} \, dx \right\} + \int_0^\pi vv_t \, dx \\ &= \int_0^\pi (v_{tt}v_t + 4v_x v_{tx} + vv_t) \, dx = \int_0^\pi \frac{d}{dt} \left(\frac{1}{2}v_t^2 + 2v_x^2 + \frac{1}{2}v^2 \right) \, dx. \end{aligned}$$

La función de energía asociada a este problema es, por consiguiente,

$$E(t) := \frac{1}{2} \int_0^\pi (v_t^2 + 4v_x^2 + v^2) dx.$$

En virtud de la construcción anterior se tiene que $E'(t) = 0$, luego $E(t)$ es constante y, en particular,

$$E(t) \equiv E(0) = \frac{1}{2} \int_0^\pi (v_t(0, x)^2 + 4v_x(0, x)^2 + v(0, x)^2) dx = 0$$

para todo $t \geq 0$ (ya que $v_t(0, x) = v_x(0, x) = v(0, x) = 0$). Por consiguiente, ha de cumplirse $v \equiv 0$; luego $u_1 \equiv u_2$. ■

EJERCICIO 3. Se considera el problema de minimización $\mathcal{F}[u] = \inf_{y \in \mathcal{D}} \mathcal{F}[y]$, con

$$\mathcal{F}[y] = \int_{x_0}^{x_1} F(x, y(x), y'(x)) dx$$

y $F \in C^2([x_0, x_1] \times \mathbb{R}^2)$. Demuestra que la ecuación de Euler–Lagrange asociada a las posibles soluciones (en $\mathcal{D} \cap C^2([x_0, x_1])$) de este problema de minimización es invariante frente al cambio de variable $y \mapsto z(x, y)$.

Solución: Siguiendo la notación estándar $p = y'$, la ecuación de Euler–Lagrange asociada a este problema de minimización es $F_y - \frac{d}{dx}(F_p) = 0$. Lo que el ejercicio nos pide verificar es que, después de efectuar el cambio de variables $y \mapsto z(x, y)$, la nueva ecuación de Euler–Lagrange resultante no es otra que $F_z - \frac{d}{dx}(F_q) = 0$, donde hemos denotado $q = z' = \frac{d}{dx}(z(x, y)) = \frac{\partial z}{\partial x} + \frac{\partial z}{\partial y} p$. Por una parte, es claro que

$$F_y = F_z \frac{\partial z}{\partial y} + F_q \frac{\partial q}{\partial y}.$$

Por otra parte se tiene

$$\begin{aligned} \frac{d}{dx}(F_p) &= \frac{d}{dx} \left(F_q \frac{\partial q}{\partial p} \right) = \frac{d}{dx}(F_q) \frac{\partial q}{\partial p} + F_q \frac{d}{dx} \left(\frac{\partial q}{\partial p} \right) \\ &= \frac{d}{dx}(F_q) \frac{\partial z}{\partial y} + F_q \frac{d}{dx} \left(\frac{\partial z}{\partial y} \right) = \frac{d}{dx}(F_q) \frac{\partial z}{\partial y} + F_q \frac{\partial q}{\partial y}. \end{aligned}$$

El resultado de sustraer ambas expresiones debe ser cero, luego

$$\frac{\partial z}{\partial y} \left(F_z - \frac{d}{dx}(F_q) \right) = 0,$$

de donde se desprende el resultado esperado. ■

EJERCICIO 4. Se considera el funcional

$$\mathcal{F}[y] = \int_0^1 (1+x)^2 y'(x)^2 dx,$$

definido en

$$\mathcal{D} = \left\{ y \in C_0^1(0, 1); \int_0^1 3y(x)^2 dx = 1 \right\}.$$

Calcula de forma justificada el mínimo de $\mathcal{F}[y]$ en $\mathcal{D} \cap C^2[0, 1]$ e indica en qué función se alcanza dicho mínimo.

(El cambio de variable $1+x = e^z$ puede serte útil en la solución de la EDO resultante.)

Solución: Comenzamos construyendo el funcional

$$F^*(x, y, p) = (1+x)^2 p^2 - 3\lambda y^2$$

y escribiendo el problema de contorno de Euler–Lagrange asociado al mismo en \mathcal{D} :

$$F_y^* - \frac{d}{dx}(F_p^*) = -6\lambda y - \frac{d}{dx}(2(1+x)^2 p) = 0, \quad y(0) = y(1) = 0.$$

O, equivalentemente,

$$(1+x)^2 y'' + 2(1+x)y' + 3\lambda y = 0, \quad y(0) = y(1) = 0.$$

Se trata de una ecuación diferencial del tipo Euler, que puede reducirse a una con coeficientes constantes mediante el cambio de variable sugerido. En efecto, considerando $y(x) := u(z)$ es claro que

$$\begin{aligned} y'(x) &= \frac{du}{dz} \frac{1}{x+1} = \frac{du}{dz} e^{-z}, \\ y''(x) &= \frac{d}{dx} \left(\frac{du}{dz} e^{-z} \right) = e^{-z} \left(-\frac{du}{dz} e^{-z} + \frac{d^2 u}{dz^2} e^{-z} \right) = e^{-2z} \left(\frac{d^2 u}{dz^2} - \frac{du}{dz} \right), \end{aligned}$$

lo que se traduce en

$$\frac{d^2 u}{dz^2} + \frac{du}{dz} + 3\lambda u = 0,$$

con $0 = y(x=0) = u(z=0)$, $0 = y(x=1) = u(z=\ln(2))$.

Una simple inspección de casos nos lleva a concluir que los valores propios del problema de Sturm–Liouville anterior se encuentran entre los que satisfacen la condición $\lambda > \frac{1}{12}$, para los que la solución general se escribe del siguiente modo:

$$u(z) = e^{-\frac{z}{2}} \left[A \cos \left(\frac{\sqrt{12\lambda - 1}}{2} z \right) + B \operatorname{sen} \left(\frac{\sqrt{12\lambda - 1}}{2} z \right) \right].$$

Usando ahora las condiciones de contorno se llega a que ha de cumplirse

$$A = 0, \quad \operatorname{sen} \left(\frac{\sqrt{12\lambda - 1}}{2} z \right) = 0,$$

de donde se desprende que los valores propios han de ser

$$\lambda_n = \frac{1}{12} \left[1 + \left(\frac{2n\pi}{\ln(2)} \right)^2 \right],$$

en tanto que las funciones propias responden a la forma

$$\phi_n(z) = C \operatorname{sen} \left(\frac{n\pi z}{\ln(2)} \right).$$

Deshaciendo el cambio de variable las funciones propias resultan ser

$$\psi_n(x) = \frac{C}{\sqrt{1+x}} \operatorname{sen} \left(\frac{n\pi \ln(x+1)}{\ln(2)} \right),$$

de entre las cuales solamente verifican la ligadura aquellas para las que $C = \pm \sqrt{\frac{2}{3 \ln(2)}}$.

Por consiguiente, usando la teoría de problemas isoperimétricos se obtiene que el mínimo de \mathcal{F} se alcanza en¹

$$\psi_{\pm}(x) = \pm \frac{\sqrt{2}}{\sqrt{3 \ln(2)(1+x)}} \operatorname{sen} \left(\frac{\pi \ln(x+1)}{\ln(2)} \right),$$

y vale $\lambda_1 = \frac{1}{12} \left[1 + \left(\frac{2\pi}{\ln(2)} \right)^2 \right]$. ■

¹Nótese que en este caso el mínimo no es único. Esto no contradice ninguno de los resultados de unicidad conocidos, dado que el funcional F^* no es convexo