

MÉTODOS MATEMÁTICOS

ESPACIOS DE HILBERT Y OPERADORES LINEALES

Profesora: M^a Cruz Boscá

TEMA 4: OPERADORES LINEALES

◆ **Notación:** sean $L_1 \equiv (L_1, \|\cdot\|_1)$ y $L_2 \equiv (L_2, \|\cdot\|_2)$ dos espacios normados; sea T un operador lineal $T: D(T) \subset L_1 \rightarrow L_2$, de recorrido $R(T) \subset L_2$; sea $\mathcal{L}(L)$ el espacio lineal constituido por todos los operadores T con dominio $D(T) = L$ y recorrido $R(T) \subset L$, y sea H un espacio de Hilbert.

▶ **Lema:** $\forall D \mid \overline{D} = H$ se tiene $\langle x, y \rangle = 0 \forall y \in D \Rightarrow x = 0$.

▶ **Lema:** Dado $T \in \mathcal{L}(L)$, L pre-Hilbert, $\mathbb{k} = \mathbb{C} \Rightarrow (T = 0 \Leftrightarrow \langle x, Tx \rangle = 0 \forall x \in L)$.

▶ **Lema:** Dados $T_i \in \mathcal{L}(L)$, $i = 1, 2$, L pre-Hilbert, $\mathbb{k} = \mathbb{C} \Rightarrow$

$$T_1 = T_2 \Leftrightarrow \langle x, T_1 x \rangle = \langle x, T_2 x \rangle \quad \forall x \in L.$$

■ Aplicaciones lineales entre espacios lineales

⊕ Una aplicación T con dominio $D(T)$ y recorrido $R(T)$,
 $T: D(T) \subset L_1 \rightarrow R(T) \subset L_2$, es **aplicación lineal u operador lineal** del espacio lineal L_1 sobre el espacio lineal L_2 , ambos sobre el cuerpo común Λ , si satisface:

a) $D(T) \subset L_1$

b) T es univaluada: $\forall x \in D(T) \exists! y \in R(T) : T(x) = y$ (notación: $y = Tx$),

c) $\forall x, y \in D(T), \forall \alpha, \beta \in \Lambda : T(\alpha x + \beta y) = \alpha T(x) + \beta T(y)$.

● Denominación: **aplicación lineal \equiv operador lineal \equiv homomorfismo.**

⊕ Una aplicación T con dominio $D(T)$ y recorrido $R(T)$,
 $T: D(T) \subset L_1 \rightarrow R(T) \subset L_2$, es **aplicación antilineal u operador antilineal** del espacio lineal L_1 sobre el espacio lineal L_2 , ambos sobre el cuerpo común $\Lambda = \mathbb{C}$, si satisface:

a) $D(T) \subset L_1$

b) T es univaluada: $\forall x \in D(T) \exists! y \in R(T) : T(x) = y$ (notación: $y = Tx$),

c) $\forall x, y \in D(T), \forall \alpha, \beta \in \Lambda : T(\alpha x + \beta y) = \alpha^* T(x) + \beta T(y)$.

► Propiedades:

Dada una aplicación lineal $T : D(T) \subset L_1 \rightarrow R(T) \subset L_2$, se tiene:

a) $R(T) \subset L_2$

b) $T(\vec{0}_1) = \vec{0}_2$ ($\vec{0}_i$ es elemento neutro de la ley (+) en L_i , $i = 1, 2$)

c) $T(-x) = -T(x) \quad \forall x \in D(T)$

d) $\ker T = \{x \in D(T) : Tx = \vec{0}_2\} \subset L_1$ (núcleo o kernel del operador)

e) Si $D(T) = L_1$ y $\dim L_1$ es finita: $\dim D(T) = \dim \ker T + \dim R(T)$, denominándose *nulidad* de T a la $\dim \ker T$ y *rango* de T a la $\dim R(T)$.

● Gráfico de un operador lineal

⊕ Dada una aplicación lineal $T : D(T) \subset L_1 \rightarrow R(T) \subset L_2$, se define su gráfico $\Gamma(T)$ como

$$\Gamma(T) = \{(x_1, x_2) \in L_1 \times L_2 : x_1 \in D(T), x_2 = Tx_1 \in R(T)\} \subset L_1 \times L_2 .$$

► $\Gamma(T) \subset L_1 \oplus L_2$

► **Teorema del gráfico:** Un subespacio lineal $\Gamma(T) \subset L_1 \oplus L_2$ es gráfico de algún operador lineal entre L_1 y $L_2 \Leftrightarrow ((\vec{0}_1, y) \in \Gamma \Rightarrow y = \vec{0}_2)$ (esto es, si Γ corta al eje L_2 , lo hace sólo en el origen).

⊕ **Igualdad entre operadores lineales:** Dados dos operadores lineales T_1 y T_2 , son *iguales* $\Leftrightarrow \Gamma(T_1) = \Gamma(T_2) \Leftrightarrow D(T_1) = D(T_2) = D(T)$ y $T_1x = T_2x \quad \forall x \in D(T)$.

⊕ **Extensiones y restricciones:** Dados dos operadores lineales T_1 y T_2 , tales que $D(T_1) \subset D(T_2)$ y $T_1x = T_2x \quad \forall x \in D(T_1)$, entonces T_2 es una *extensión* de T_1 a $D(T_2)$, y T_1 es una *restricción* de T_2 a $D(T_1)$.

► Notación:

● $T_2 \supset T_1 \gg T_2$ es una extensión de T_1 .

● $T_1 \subset T_2 \gg T_1$ es una restricción de T_2 .

● Operador lineal inverso

⊕ Dado un operador lineal $T : D(T) \subset L_1 \rightarrow R(T) \subset L_2$ la *relación inversa* $T^{(-1)}$ se define según:

$T^{(-1)} : D(T^{(-1)}) = R(T) \rightarrow D(T)$ tal que $\forall y \in D(T^{(-1)})$ se tiene $T^{(-1)}y = x$ con $x \in D(T)$ y $Tx = y$.

• En general, $T^{(-1)}$ no tiene por qué ser un operador (i.e.: no tiene por qué ser univaluada).

► Dado un operador lineal $T: D(T) \subset L_1 \rightarrow R(T) \subset L_2$ la relación inversa $T^{(-1)}$ es un operador lineal $T^{-1}: D(T^{-1}) = R(T) \subset L_2 \rightarrow R(T^{-1}) = D(T) \subset L_1 \Leftrightarrow T$ es un operador inyectivo $\Leftrightarrow [(Tx_1 = Tx_2) \Rightarrow x_1 = x_2] \Leftrightarrow [Tx = 0_2 \Rightarrow x = 0_1]$, i.e.: $\ker T = \{0_1\}$.

⊕ Dado un operador lineal $T: D(T) \subset L_1 \rightarrow R(T) \subset L_2$, T se define como **operador no singular** $\Leftrightarrow \exists T^{-1}$ operador lineal.

► Dado un operador lineal $T: D(T) \subset L_1 \rightarrow R(T) \subset L_2$ no singular \Rightarrow

• $\exists T^{-1}T \equiv I_D: D(T) \rightarrow D(T) / T^{-1}Tx = x \forall x \in D(T)$

• $\exists TT^{-1} \equiv I_R: R(T) \rightarrow R(T) / TT^{-1}y = y \forall y \in R(T)$

⊕ Dado un operador lineal $T: D(T) \subset L \rightarrow R(T) \subset L$, T se define como **operador invertible** $\Leftrightarrow D(T) = R(T) = L$ y T es no singular $\Leftrightarrow \exists T, T^{-1}$, operadores lineales, y $TT^{-1} = T^{-1}T = I$.

⊕ Dados dos operadores lineales $T_i: D(T_i) \subset L_1 \rightarrow R(T_i) \subset L_2, i=1,2$, tales que $D(T_1) \subset D(T_2)$ y $T_2(x) = T_1(x) \forall x \in D(T_1)$, se dice que T_2 es una **extensión** de T_1 a $D(T_2)$ y que T_1 es una **restricción** de T_2 a $D(T_1)$, simbolizándose $T_1 \supset T_2$.

■ Operadores lineales acotados y continuos

• Operador lineal continuo/acotado ($\in \mathcal{A}$)

⊕ Dados dos espacios normados L_1 y L_2 sobre el mismo cuerpo \mathbb{k} , un operador lineal $A: D(A) \subset L_1 \rightarrow R(A) \subset L_2$ es **continuo en** $x \in D(A) \Leftrightarrow \Leftrightarrow \forall \varepsilon > 0 \exists \delta(x, \varepsilon) > 0 / \|A(x) - A(y)\|_2 < \varepsilon \forall y \in D(A)$ tal que $\|x - y\|_1 < \delta$
 $\Leftrightarrow \forall \{x_n\}_{n=1}^{\infty} \subset D(A)$ se tiene que $x_n \rightarrow x \Rightarrow A(x_n) \rightarrow A(x)$.

⊕ Un operador lineal $A: D(A) \subset L_1 \rightarrow L_2$ es **continuo** si lo es $\forall x \in D(A)$.

⊕ Dados dos espacios normados L_1 y L_2 sobre el mismo cuerpo \mathbb{k} , un operador lineal $A: D(A) \subset L_1 \rightarrow R(A) \subset L_2$ es **acotado**
 $\Leftrightarrow \exists k \in \mathbb{R}$ finito, $k \geq 0 / \|Ax\|_2 \leq k \|x\|_1 \forall x \in D(A)$.

⊕ -Nota: Obsérvese que $K_{\min} = \sup_{x \neq 0} \frac{\|Ax\|_2}{\|x\|_1}$ es el menor valor de k para el que se verifica la anterior desigualdad para todo operador lineal acotado.

- ▶ Dados dos espacios normados L_1 y L_2 sobre el mismo cuerpo \mathbb{k} , un operador lineal $T : D(T) \subset L_1 \rightarrow R(T) \subset L_2$ es **continuo** \Leftrightarrow
 - \Leftrightarrow es continuo en un punto de su dominio (cualquiera)
 - \Leftrightarrow es continuo en $x=0$
 - \Leftrightarrow es acotado.

▶ La suma, el producto por un escalar y la composición de operadores lineales continuos dan como resultado otro operador lineal continuo.

● Norma de un operador lineal acotado

⊕ Definición: Dados dos espacios normados L_1 y L_2 sobre el mismo cuerpo \mathbb{k} y un operador **lineal acotado** $A : D(A) \subset L_1 \rightarrow R(A) \subset L_2$, se define la **norma del operador**, $\|A\| \in \mathbb{R}$, $\|A\| \geq 0$, según

$$\|A\| = \sup_{\substack{\|x\|_1 \neq 0 \\ x \in D(A)}} \frac{\|Ax\|_2}{\|x\|_1} .$$

▶ $\|Ax\|_2 \leq \|A\| \|x\|_1 \quad \forall x \in D(A)$.

▶ Teorema: Definiciones equivalentes para la norma de un operador (¡lineal acotado!):

a) $\|A\| = \inf \{ k \in \mathbb{R}, k \geq 0 \mid \|Ax\|_2 \leq k \|x\|_1 \quad \forall x \in D(A) \}$

b) $\sup_{\substack{0 < \|x\|_1 \leq 1 \\ x \in D(A)}} \|Ax\|_2$ c) $\sup_{\substack{\|x\|_1 \leq 1 \\ x \in D(A), x \neq 0}} \frac{\|Ax\|_2}{\|x\|_1}$ d) $\sup_{\substack{\|x\|_1 = 1 \\ x \in D(A)}} \|Ax\|_2$.

● Propiedades

▶ $(\mathcal{A}(L_1, L_2), \|\cdot\|)$ es un espacio lineal normado (cuerpo \mathbb{k}).

▶ $(\mathcal{A}(L_1, L_2), \|\cdot\|)$ con L_2 espacio de Banach es un espacio de Banach.

▶ $\mathcal{A}(L_1, L_2) = \mathcal{L}_C(L_1, L_2) \neq \mathcal{L}(L_1, L_2)$.

▶ $\mathcal{A}(L_n, L) = \mathcal{L}_C(L_n, L) = \mathcal{L}(L_n, L)$.

▶ En $(\mathcal{A}(L_1, L_2), \|\cdot\|)$ la suma (de elementos de \mathcal{A} , esto es, de operadores lineales acotados), el producto por un escalar y el producto de operadores son también elementos del espacio (o sea, operadores lineales continuos).

-Por ejemplo: $A_n \rightarrow A$, $B_n \rightarrow B$, $\alpha_n \rightarrow \alpha \Rightarrow A_n + B_n \rightarrow A + B$, $\alpha_n A_n \rightarrow \alpha A$, $A_n B_n \rightarrow AB$.

▶ Dados $A_1 \in \mathcal{A}(L_1, L_2)$ y $A_2 \in \mathcal{A}(L_2, L_3)$, entonces A_i^n es acotado, $\|A_i^n\| \leq \|A_i\|^n$; $A_2 A_1 \in \mathcal{A}(L_1, L_3)$ y $\|A_2 A_1\| \leq \|A_1\| \cdot \|A_2\|$.

-Nota: la última propiedad permitirá que $\mathcal{A}(H) = \mathcal{A}(H, H)$, $H \equiv$ espacio de Hilbert (y, por tanto, espacio completo), constituya un álgebra de Banach.

► El espacio Banach $\mathcal{A}(H) \equiv \mathcal{A}(H, H)$ con $\dim H > 1$ no es espacio euclídeo (i.e.: la norma no cumple la ley del paralelogramo, o sea, no deriva de un producto escalar).

● Teoremas del operador inverso acotado:

► Dado un operador lineal $T: D(T) \subset L_1 \rightarrow R(T) \subset L_2$, $L_2 \neq \{0\}$, entonces $\exists T^{-1}$ operador lineal acotado $\Leftrightarrow \exists k > 0 : \|Tx\|_2 \geq k\|x\|_1 \quad \forall x \in D(T)$.

► Dado un operador lineal acotado biyectivo $A: L_1 \rightarrow L_2$, con L_1 y L_2 Banach, entonces $\exists A^{-1}$ y es operador lineal acotado.

● Representación matricial:

● Todo operador lineal acotado $A \in \mathcal{A}(H)$ con H espacio de Hilbert separable, admite representación como una matriz cuadrada de elementos $A_{ij} = \langle e_i, Ae_j \rangle$, siendo $\{e_i\}_{i \in I}$, $\text{card } I \leq \aleph_0$, una base ortonormal numerable de

H y teniéndose $\forall x \in H, x = \sum_{i \in I} \alpha_i e_i$, que

$$Ax = \sum_{i \in I} \left(\sum_{j \in I} A_{ij} \alpha_j \right) e_i,$$

esto es,

$$(Ax)_i = \sum_{j \in I} A_{ij} \alpha_j.$$

■ Operadores cerrados

● Definiciones y teoremas

⊕ Un operador lineal $T: D(T) \subset L_1 \rightarrow L_2$ se define como **cerrado** \Leftrightarrow su gráfico $\eta(T) = \{(x, y) \in L_1 \times L_2 : x \in D(T), y = Tx\} \subset L_1 \oplus L_2$ es cerrado (i.e.: $\eta(T) = \overline{\eta(T)} \subset L_1 \oplus L_2$; recordar que $L_1 \oplus L_2$ es el espacio suma directa externa de L_1 y L_2 , donde se ha definido la norma $\|(x, y)\| = \|x\|_1 + \|y\|_2$; dado $S \subset L_1 \oplus L_2$, S es gráfico de un operador lineal $T: D(T) \subset L_1 \rightarrow L_2 \Leftrightarrow ((0, y) \in S \Rightarrow y = 0)$; además, si L_1 y L_2 son Banach, entonces $L_1 \oplus L_2$ es Banach).

► Un operador $T: D(T) \subset L_1 \rightarrow L_2$ es cerrado \Leftrightarrow

$(\forall \{x_n\}_{n=1}^\infty \subset D(T), x_n \rightarrow x, Tx_n \rightarrow y) \Rightarrow (x \in D(T), y = Tx)$

► Dado un operador lineal acotado $A: D(A) \subset L_1 \rightarrow L_2$, entonces \Rightarrow

● Si $D(A) = \overline{D(A)}$, entonces A es cerrado, y

● Si A es cerrado y L_2 es Banach, entonces $D(A) = \overline{D(A)}$.

► Dado un operador lineal acotado $A \in \mathcal{A}(D(A), H)$, A es cerrado

$\Leftrightarrow D(A) = \overline{D(A)}$.

► Teorema del gráfico cerrado:

Dados dos espacios Banach L_1, L_2 y un operador lineal $T : D(T) \subset L_1 \rightarrow L_2$, con $D(T) = \overline{D(T)}$, entonces $\Rightarrow (T \text{ es operador cerrado} \Leftrightarrow T \text{ es operador acotado})$.

✦ Un operador lineal $T : D(T) \subset L_1 \rightarrow L_2$ se define como **cerrable** o **clausurable** \Leftrightarrow posee extensión $T_{ext}^c \supseteq T$ cerrada (i.e.: $\exists T_{ext}^c : D(T_{ext}^c) \subset L_1 \rightarrow L_2 : D(T_{ext}^c) \supseteq D(T), T_{ext}^c x = Tx \ \forall x \in D(T)$ y T_{ext}^c es operador cerrado).

► Si T es cerrado, es cerrable (e.g.: $T_{ext}^c = T$).

► T es cerrable $\Leftrightarrow \overline{\eta(T)}$ no posee puntos $(0, y)$ con $y \neq 0 \Leftrightarrow$

$$\begin{aligned} & [(\{x_n\}_{n \in \mathbb{N}} \subset D(T), x_n \rightarrow 0, Tx_n \rightarrow y) \Rightarrow y = 0] \Leftrightarrow \\ & \Leftrightarrow \left(\begin{array}{l} \{x_n\}_{n \in \mathbb{N}} \subset D(T), x_n \rightarrow x, \{Tx_n\} \rightarrow z_1 \\ \{y_n\}_{n \in \mathbb{N}} \subset D(T), y_n \rightarrow x, \{Ty_n\} \rightarrow z_2 \end{array} \right) \Rightarrow z_1 = z_2. \end{aligned}$$

► Dado T operador cerrado o acotado, y no singular $\Rightarrow T^{-1}$ es operador cerrado.

● Clausura de un operador

✦ Dado un operador cerrado o cerrable $T : D(T) \subset L_1 \rightarrow L_2$, se define su **cierre** o **clausura** \overline{T} como su extensión cerrada minimal, i.e., la extensión cerrada del mismo tal que, dada cualquier otra extensión cerrada T_{ext}^c de él, se tiene $\eta(\overline{T}) \subset \eta(T_{ext}^c)$.

► Dado T operador cerrado $\Rightarrow \overline{T} = T$.

► Dado un operador lineal $T : D(T) \subset L_1 \rightarrow L_2$, operador no cerrado pero clausurable, entonces \Rightarrow

- T posee clausura \overline{T} ,
- $\eta(\overline{T}) = \overline{\eta(T)}$,
- $D(T) \subset D(\overline{T}) \subset \overline{D(T)}$.

■ Nota: Existen operadores lineales $T : D(T) \subset L_1 \rightarrow L_2$ que son:

- Cerrados pero no acotados (e.g.: el operador diferencial, ver Vera p. 192).
- Acotados pero no cerrados (e.g.: el operador identidad $I_D, D \subsetneq L$, ver Vera p. 192).
- Ni cerrados ni acotados.

■ Extensión de operadores lineales acotados

► Teorema de extensión de un operador lineal acotado con recorrido en un Banach:

Dado un operador lineal acotado $A: D(A) \subset L_1 \rightarrow L_2$, con L_2 espacio de Banach, entonces $\Rightarrow \exists! A_{ext}: D(A_{ext}) = \overline{D(A)} \subset L_1 \rightarrow L_2$, operador lineal acotado tal que:

- $A_{ext} \supset A$, i.e.: $A_{ext}x = Ax \ \forall x \in D(A)$ y $\eta(A_{ext}) \supset \eta(A)$
- $D(A_{ext}) = \overline{D(A)}$
- $\forall x \in \overline{D(A)} : A_{ext}x = \lim_{n \rightarrow \infty} Ax_n$ con $\{x_n\} \subset D(A)$ y $x_n \rightarrow x$
- $\|A_{ext}\| = \|A\|$ y $A_{ext} = \bar{A}$.

► Todo operador lineal acotado con dominio de definición denso en el correspondiente espacio normado y recorrido en un Banach puede extenderse a todo el espacio conservando su norma.

► Dado $A: D(A) \subset H \rightarrow H$, operador lineal acotado con dominio y recorrido sobre un Hilbert, entonces \Rightarrow existen unas extensiones acotadas \bar{A} de A a $\overline{D(A)}$, $\bar{A}: D(\bar{A}) = \overline{D(A)} \subset H \rightarrow H$, única, y A_H de A a todo el espacio, $A_H: D(A_H) = H \rightarrow H$, no única en general, tales que:

- $\bar{A} \supset A$, i.e.: $\bar{A}x = Ax \ \forall x \in D(A)$; $\eta(\bar{A}) \supset \eta(A)$; $D(\bar{A}) = \overline{D(A)} \supset D(A)$ y $\forall x \in \overline{D(A)} : \bar{A}x = \lim_{n \rightarrow \infty} Ax_n$ con $\{x_n\} \subset D(A)$ y $x_n \rightarrow x$.
- $A_H \supset \bar{A}$, i.e.: $A_Hx = \bar{A}x \ \forall x \in D(\bar{A})$; $\eta(A_H) \supset \eta(\bar{A})$; $D(A_H) \supset D(\bar{A})$ y, puesto que $\forall x \in H : x = x_1 + x_2$ con $x_1 \in \overline{D(A)}$, $x_2 \in (\overline{D(A)})^\perp$, entonces $\forall x \in H \setminus D(\bar{A}) : A_Hx = \bar{A}x_1 + A_\perp x_2$, siendo $A_\perp \in \mathcal{A}((\overline{D(A)})^\perp, H)$ (i.e.: un operador lineal acotado con dominio $D(A_\perp) = (\overline{D(A)})^\perp$).

- $\|A_H\| \geq \|\bar{A}\| = \|A\|$ ($\|A_H\| = \|\bar{A}\| = \|A\|$ cuando $A_\perp = 0$).

► Todo operador lineal acotado con dominio y recorrido en un Hilbert puede extenderse a todo el espacio; por tanto, en el estudio de un operador continuo A sobre un H puede suponerse siempre que el operador $A \in \mathcal{A}(H) = \mathcal{A}(H, H)$ (aunque su extensión, en general, no es única si $\overline{D(A)} \neq H$).

■ Teorema de representación de Riesz o de Riesz-Fréchet:

► Dado un espacio de Hilbert H , entonces un funcional lineal $F \in H^* \Leftrightarrow \exists! g \in H / F(x) = \langle g, x \rangle \forall x \in H$, teniéndose $\|F\| = \|g\|$ (g se denomina el vector “generador” del funcional F , H^* representa el espacio dual del H , véase tema 5).

■ Adjunto de un operador

⊕ Dado un operador lineal acotado $A \in \mathcal{A}(H)$ se define su *operador adjunto* A^+ como el operador lineal $A^+ : H \rightarrow H$ tal que $\langle A^+x, y \rangle = \langle x, Ay \rangle \forall x, y \in H$.

► $\forall A \in \mathcal{A}(H) \exists! A^+ \in \mathcal{A}(H)$ (demostración: requiere el teorema de Riesz).

► El concepto de operador adjunto generaliza el de matriz adjunta, pues si, como vimos, todo operador lineal acotado $A \in \mathcal{A}(H)$, con H espacio de Hilbert separable, admite representación como una matriz cuadrada de elementos $A_{ij} = \langle e_i, Ae_j \rangle$, siendo $\{e_i\}_{i \in I}$, $\text{card } I \leq \aleph_0$, una base ortonormal numerable de H , entonces se tiene que la matriz asociada al operador adjunto A^+ es la transpuesta de la conjugada de la matriz de A : $A_{ij}^+ = (A_{ji})^*$.

► Propiedades: $\forall A, A_n \in \mathcal{A}(H)$, se tiene

- $A \in \mathcal{A}(H) \Leftrightarrow A^+ \in \mathcal{A}(H)$.
- $A^{++} = A$ y A^+ es cerrado.
- $\|A^+\| = \|A\|$; $(\alpha A)^+ = \alpha^* A^+ \forall \alpha \in \mathbb{K}$.
- $(A_1 + A_2)^+ = A_1^+ + A_2^+$; $(A_1 A_2)^+ = A_2^+ A_1^+$.
- $\|A^+\| = \|A\|$; $\|A^+ A\| = \|A A^+\| = \|A\|^2$.
- Si A es invertible, $A^{-1} \in \mathcal{A}(H) \Rightarrow A^+$ invertible, $(A^+)^{-1} \in \mathcal{A}(H)$ y $(A^+)^{-1} = (A^{-1})^+$.
- $\ker A^+ = (R(A))^\perp$ y $\ker A = (R(A^+))^\perp$; $H = R(A) \oplus \ker A^+$.

⊕ Dado un operador lineal $T : D(T) \subset H \rightarrow H$, se denomina *operador adjunto* de T , símbolo T^+ , al operador lineal $T^+ : D(T^+) \subset H \rightarrow H$ definido:

$$1) D(T^+) = \{x \in H / \exists! g \in H : \langle x, Ty \rangle = \langle g, y \rangle \forall y \in D(T)\} \neq \emptyset,$$

$$2) x \mapsto T^+x = g \quad \forall x \in D(T^+).$$

► $\forall T \in \mathcal{L}(D(T) \subset H, H)$, $\exists! T^+ \in \mathcal{L}(D(T^+) \subset H, H) \Leftrightarrow \overline{D(T)} = H$.

► Propiedades: Sea $T \in \mathcal{L}(D(T) \subset H, H)$ con $\overline{D(T)} = H$ (en particular, $\forall A \in \mathcal{A}(H)$), entonces:

- $\exists! T^+ \in \mathcal{L}(D(T^+) \subset H, H)$ y es cerrado.
- Si T es cerrado $\Rightarrow \overline{D(T^+)} = H \Rightarrow \exists T^{++} = T$.
- $\overline{D(T^+)} = H \Leftrightarrow T$ es cerrable.
- Si $\overline{D(T^+)} = H \Rightarrow \exists T^{++} = \overline{T}$.

- Si $\exists T^{++} \Rightarrow T^{++} = \overline{T}$ y $(\overline{T})^+ = T^+$.
- Si $\exists T^{-1}$ con $\overline{D(T^{-1})} = H \Rightarrow \exists (T^+)^{-1}$ y $(T^+)^{-1} = (T^{-1})^+$.
- $\langle T^+x, y \rangle = \langle x, Ty \rangle \quad \forall x \in D(T^+), \forall y \in D(T)$.
- $\forall T_i \in \mathcal{L}(D(T_i) < H, H), \overline{D(T_i)} = H, i=1,2 \Rightarrow$
 $\Rightarrow (T_1 \subset T_2 \Rightarrow T_2^+ \subset T_1^+); (\alpha T_i)^+ = \alpha^* T_i^+ \quad \forall \alpha \in \mathbb{K}$.
- $\forall T_i \in \mathcal{L}(D(T_i) < H, H), i=1,2$, con $\overline{D(T_i)} = \overline{D(T_1+T_2)} = H \Rightarrow (T_1+T_2)^+ \supset T_1^+ + T_2^+$.
- $\forall T_i \in \mathcal{L}(D(T_i) < H, H), i=1,2$, con $\overline{D(T_i)} = \overline{D(T_1T_2)} = H \Rightarrow (T_1T_2)^+ \supset T_2^+T_1^+$.

■ Operadores hermíticos y autoadjuntos

⊕ Dado un operador lineal $T: D(T) < H \rightarrow H$ con $\overline{D(T)} = H$, se define como **operador hermítico** o **simétrico** $\Leftrightarrow \langle Tx, y \rangle = \langle x, Ty \rangle \quad \forall x, y \in D(T) \Leftrightarrow T \subseteq T^+$.

▶ Todo $T \in \mathcal{L}(D(T) < H, H)$ hermítico es cerrable.

▶ $T \in \mathcal{L}(D(T) < H, H)$ hermítico $\Rightarrow T \subseteq T^{++} \subseteq T^+$.

⊕ Dado un operador lineal $T: D(T) < H \rightarrow H$ con $\overline{D(T)} = H$, se define como **operador autoadjunto** $\Leftrightarrow T^+ = T$.

▶ **Postulado II de la Mecánica Cuántica:** Cada observable de un sistema físico se representa en el formalismo matemático de la Mecánica Cuántica mediante un operador lineal autoadjunto que actúa en el espacio de Hilbert (H complejo, $\mathbb{K} = \mathbb{C}$, y separable) del sistema físico considerado.

⊕ Dado un operador lineal $T: D(T) < H \rightarrow H$ hermítico ($\Rightarrow \overline{D(T)} = H$), se define como **operador esencialmente autoadjunto** cuando posee una **única extensión autoadjunta** $\Leftrightarrow \overline{T}$ es autoadjunto $\Leftrightarrow T^+ = T^{++}$ (T^+ es autoadjunto) $\Leftrightarrow \overline{T} = T^+$.

▶ Dado $T \in \mathcal{L}(D(T) < H, H)$ hermítico ($\Rightarrow \overline{D(T)} = H$):

- Puede poseer una, ninguna o varias extensiones autoadjuntas.
- Si T es esencialmente autoadjunto, admite extensión propia única, $T_{ext} \supsetneq T$, autoadjunta.
- Si T es autoadjunto, no admite extensión propia autoadjunta.

▶ Dado $T \in \mathcal{L}(D(T) < H, H)$ autoadjunto ($\Rightarrow \overline{D(T)} = H$), entonces $T \in \mathcal{A}(D(T))$, i.e., es continuo $\Leftrightarrow D(T) = H$.

▶ Dado $T \in \mathcal{L}(D(T) < H, H)$ hermítico ($\Rightarrow \overline{D(T)} = H$) con cierre autoadjunto, es esencialmente autoadjunto.

▶ Dado $T \in \mathcal{L}(D(T) < H, H)$ hermítico ($\Rightarrow \overline{D(T)} = H$):

- T es autoadjunto $\Leftrightarrow R(T+iI) = R(T-iI) = H$.
- T es esencialmente autoadjunto $\Leftrightarrow \overline{R(T \pm iI)} = H \Leftrightarrow \ker(T^+ \pm iI) = \{0\}$.

- T es autoadjunto $\Leftrightarrow (T \text{ cerrado y } \ker(T^+ \pm iI) = \{0\})$.

► Bloque 1 de propiedades: Sea $T \in \mathcal{L}(D(T) < H, H)$ con $\overline{D(T)} = H$, entonces:

- Si T hermítico $\Rightarrow (T \text{ es cerrable, } \exists T^{++} = \overline{T}, T \subset T^{++} \subset T^+)$.
- Si T hermítico y $T = T^{++} \subsetneq T^+ \Rightarrow T$ es cerrado y no es autoadjunto.
- Si T hermítico y $T \subsetneq T^{++} = T^+ \Rightarrow T$ tiene cierre autoadjunto (es esencialmente autoadjunto) y no es autoadjunto.
- Si T hermítico y cerrado $\Rightarrow T = \overline{T} = T^{++} \subseteq T^+$.
- Si T hermítico y cerrado $\Rightarrow (T = T^+ \Leftrightarrow T^+$ es hermítico).
- Si T hermítico y cerrado $\Rightarrow T$ es autoadjunto.
- Si T hermítico y $T = T^{++} = T^+ \Rightarrow T$ es autoadjunto y cerrado.
- Si T es autoadjunto $\Rightarrow T$ hermítico y cerrado.
- (T hermítico con $D(T) = H \Rightarrow T$ es acotado) $\Rightarrow T$ autoadjunto.
- Si T es hermítico con $D(T) \neq H$ y T es acotado $\Rightarrow T$ es esencialmente autoadjunto.
- Si T cerrado y T^+ hermítico $\Rightarrow T$ autoadjunto.
- Si $\dim H < \infty \Rightarrow (T \text{ hermítico} \Leftrightarrow T \text{ autoadjunto})$.

► Lema: Dado $T \in \mathcal{L}(H)$, tal que $\langle x, Tx \rangle = 0 \quad \forall x \in H \Rightarrow$

- Si $\mathbb{k} = \mathbb{R}$ y $T = T^+ \Rightarrow T = 0$
- Si $\mathbb{k} = \mathbb{C} \Rightarrow T = 0$

► Dado $T \in \mathcal{L}(D(T) < H, H)$, $\mathbb{k} = \mathbb{C} \Rightarrow$

- Si $D(T) = H$ y T es acotado \Rightarrow
 $(T \text{ es autoadjunto} \Leftrightarrow \langle x, Tx \rangle \in \mathbb{R} \quad \forall x \in H)$.
- Si T es hermítico ($\Rightarrow \overline{D(T)} = H$) $\Rightarrow \langle x, Tx \rangle \in \mathbb{R} \quad \forall x \in D(T)$.

■ Nota: Considerados los operadores lineales $T : D(T) < H \rightarrow H$, $\overline{D(T)} = H$:

- Existen operadores hermíticos no acotados no autoadjuntos.
- NO existen operadores autoadjuntos no acotados con $D(T) = H$.

► Bloque 2 de propiedades (acotados): Sea $A \in \mathcal{A}(D(A) < H, H)$ con $\overline{D(A)} = H$, entonces:

- Si A hermítico $\Rightarrow A^+ = \overline{A}$.
- Si $A \in \mathcal{A}(H)$ (esto es, $D(A) = H$) y A es hermítico $\Rightarrow A^+ = A$, i.e., es autoadjunto.
- Si A hermítico \Rightarrow puede siempre extenderse a $D(A) = D(A^+) = H$, de forma que se obtiene un autoadjunto.
- Dados $A_i \in \mathcal{A}(D(A_i))$, $i = 1, 2$, autoadjuntos ($\overline{D(A_i)} = H$) $\Rightarrow A_1 + A_2$ y αA_i , $\forall \alpha \in \mathbb{R}$, autoadjuntos.
- Dados $A_i \in \mathcal{A}(D(A_i) < H, H)$, $i = 1, 2$, con $\overline{D(A_i)} = \overline{D(A_1 A_2)} = H$, autoadjuntos $\Rightarrow (A_1 A_2 \text{ autoadjunto} \Leftrightarrow A_1 A_2 = A_2 A_1)$.
- Si A autoadjunto con $R(A) \subset D(A) \Rightarrow A^n$, $n = 0, 1, 2, \dots$ es autoadjunto.

▶ Dado $A \in \mathcal{A}(D(A) \subset H, H)$ hermítico ($\Rightarrow \overline{D(A)} = H$), entonces:

- Si $D(A) \neq H$, A es esencialmente autoadjunto.
- Si $D(A) = H$, A es autoadjunto.

▶ Dado $A \in \mathcal{A}(H)$ con $\mathbb{k} = \mathbb{C}$; entonces:

- $\exists!$ expresión $A = A_r + iA_i$ con $A_r, A_i \in \mathcal{A}(H)$ y autoadjuntos.
- $A_r = \frac{1}{2}(A + A^+)$; $A_i = \frac{1}{2i}(A - A^+)$.

■ Es posible definir una relación de orden parcial (i.e.: no todos los elementos serán ordenables) en el conjunto de los operadores acotados autoadjuntos (tanto para $\mathbb{k} = \mathbb{R}$ como para $\mathbb{k} = \mathbb{C}$):

▶ Sea $AA = \{A \in \mathcal{A}(H) / A^+ = A\}$, entonces:

⊕ Dados $A, B \in AA$: $A \leq B \equiv B \geq A \Leftrightarrow \langle x, Ax \rangle \leq \langle x, Bx \rangle \forall x \in H$

- Si $A \leq B \Rightarrow A + C \leq B + C \forall A, B, C \in AA$
- Si $A \leq B \Rightarrow \alpha A \leq \alpha B \forall \alpha \in \mathbb{R}, \alpha \geq 0 \forall A, B \in AA$

■ Operadores positivos

⊕ Dado un operador lineal $T : D(T) \subset H \rightarrow H$ hermítico ($\Rightarrow \overline{D(A)} = H$), se define como **operador positivo** $\Leftrightarrow \langle x, Tx \rangle \geq 0 \forall x \in D(T)$.

▶ Dados T_1 y T_2 operadores positivos \Rightarrow

- T_1 y T_2 conmutan.
- Su producto no es, en general, un operador positivo.

▶ Todo operador $A \in \mathcal{A}(H)$ positivo es $A \geq 0$ y autoadjunto.

▶ Dado $A \in \mathcal{A}(H) \Rightarrow AA^+$ y A^+A son acotados, autoadjuntos y positivos.

▶ Dado $A \in \mathcal{A}(H)$ positivo ($\Rightarrow A$ es autoadjunto) \Rightarrow

- $A + I$ es invertible
- ⊕ $\exists! B = A^{\frac{1}{2}} \in \mathcal{A}(H)$, **operador raíz cuadrada** de A , $A^{\frac{1}{2}}$, tal que $B^2 = A$.
- $A^{\frac{1}{2}} \in \mathcal{A}(H)$; $A^{\frac{1}{2}} \geq 0$ y $(A^{\frac{1}{2}})^+ = A^{\frac{1}{2}}$.

⊕ Dado $A \in \mathcal{A}(H)$ se define el **operador módulo** de A , $|A|$, como

$$|A| = (A^+A)^{\frac{1}{2}}.$$

▶ $|A| \geq 0$; $\| |A| \| = \|A\|$; ($|A| = |A^+| \Leftrightarrow [A, A^+] = 0$).

-Nota: en general, $|A+B| \not\equiv |A|+|B|$, $|AB| \neq |A||B|$ y $\| |A|-|B| \| \not\equiv \|A-B\|$.

■ **Proyectores ortogonales** ($\subset \mathcal{A}$)

● **Proyectores ortogonales**

⊕ Definición: Dados un espacio euclídeo L y dos subespacios lineales $M_1 < L$ y $M_2 < L$ tales que $L = M_1 \oplus M_2$, un proyector de L sobre M_1 en la dirección de M_2 , $P_{M_1}^{M_2} \equiv P_{M_1} : L \rightarrow M_1$, se dice que es un **proyector ortogonal** $\Leftrightarrow M_1 \perp M_2$.

▶ ⊕ Dado $P \in \mathcal{A}(H)$, se define como un **proyector ortogonal** *sii* $P = P^+ = P^2$.

▶ Dados un proyector ortogonal P y el operador identidad I en $L \Rightarrow$ el operador $I - P$ es proyector ortogonal con recorrido $R(I - P) = \ker P$ y núcleo $\ker(I - P) = R(P)$.

▶ Todo proyector ortogonal P_M es continuo, positivo, $P \geq 0$, y, *sii* $M \neq \{\vec{0}\}$ y $P \neq 0$, posee norma unidad.

▶ Dado P proyector ortogonal en $L \Rightarrow$

- $\ker P \triangleleft L$ y $R(P) \triangleleft L$
- $\ker P = (R(P))^\perp$ y $R(P) = (\ker P)^\perp$

▶ Dados dos subespacios lineales $M < L$ y $N < L$ tales que $L = M \oplus N$ y $M \perp N$, entonces $\Rightarrow \exists!$ (existe un único) proyector ortogonal P con $R(P) = M$ y $\ker P = N = M^\perp$.

-Nota: Obsérvese que, dado un $M \triangleleft L$, no está garantizado que exista un proyector ortogonal P_M , o sea, no siempre se tendrá $L = M \oplus M^\perp$ (algo que sí ocurre cuando el espacio es completo, esto es, un Hilbert).

▶ Dado un operador lineal $P \in \mathcal{L}(H)$, P es un proyector ortogonal $\Leftrightarrow P^2 = P$ y $\langle x, Py \rangle = \langle Px, y \rangle \quad \forall x, y \in H$ (esto es, *sii* P es idempotente y autoadjunto).

▶ Dados $P_i \in \mathcal{A}(H)$, proyectores ortogonales con recorrido $M_i = R(P_i) \triangleleft H$, $i = 1, 2$:

- $P_1 P_2$ es proyector ortogonal sobre $M_1 \cap M_2 \Leftrightarrow [P_1, P_2] = 0$.
- $P_1 + P_2$ es proyector ortogonal sobre $M_1 \oplus M_2 \Leftrightarrow M_1 \perp M_2$.
- $P_1 P_2 = P_1 \Leftrightarrow M_1 \subset M_2$.
- $P_2 - P_1$ es proyector ortogonal sobre $M_1^\perp \cap M_2 \Leftrightarrow M_1 \subset M_2 \quad (P_1 \leq P_2)$.
- Dada la sucesión $\{P_n\}_{n=1}^\infty$ con $P_m \leq P_n$ si $m < n \Rightarrow P_n \rightarrow P$ con P proyector ortogonal sobre $\bigcup_n M_n$.

■ Operadores normales

⊕ Dado un operador lineal $N: D(N)=H \rightarrow H$ con $\overline{D(N)}=H$, se define como *operador normal* $\Leftrightarrow N^+N=NN^+$ (i.e.: $[N, N^+]=0$, o sea, conmutan).

▶ Dado un operador lineal $T: D(T)=H \rightarrow H$ con $\overline{D(T)}=H$, es operador normal $\Leftrightarrow \|Tx\|=\|T^+x\| \quad \forall x \in H \Leftrightarrow T^+$ es operador normal.

▶ Todo operador autoadjunto acotado es normal.

▶ Dado un operador lineal acotado $A \in \mathcal{A}(H)$ con $\mathbb{k}=\mathbb{C}$, es operador normal $\Leftrightarrow [A_r, A_i]=0$, con $A_r = \frac{1}{2}(A+A^+)$ y $A_i = \frac{1}{2i}(A-A^+)$.

▶ Propiedades:

- Dado un operador normal acotado $N \Rightarrow \|N^2\|=\|N\|^2$.
- Dado un operador lineal $T: D(T)=H \rightarrow H$, T operador autoadjunto $\Rightarrow T$ es normal.
- Si $N_i: D(N_i)=H \rightarrow H$, $i=1,2$, normales $\Rightarrow N_1+N_2$ y αN_i , $\forall \alpha \in \mathbb{k}$, normales; N_1N_2 normal $\Leftrightarrow [N_1, N_2^+]=[N_2, N_1^+]=0$.
- Dada $\{N_i\}_{i=1}^\infty$, sucesión de operadores $N_i: D(N_i)=H \rightarrow H$, $i=1,2$, normales acotados, $N_i \rightarrow T$, T operador acotado $\Rightarrow T$ operador normal.

■ Operadores isométricos ($\subset \mathcal{A}$)

⊕ Dado un operador lineal $T: D(T) \subset L_1 \rightarrow L_2$ con $\overline{D(T)}=L_1$, se define como *operador isométrico* $\Leftrightarrow \|Tx\|_1=\|x\|_2 \quad \forall x \in D(T)$.

▶ Dado un operador lineal $T: D(T) \subset L_1 \rightarrow L_2$ con $\overline{D(T)}=L_1$, es operador isométrico $\Leftrightarrow \langle Tx, Ty \rangle_2 = \langle x, y \rangle_1 \quad \forall x, y \in D(T)$.

▶ Dado un operador T lineal e isométrico $\Rightarrow T$ es operador acotado, no-singular y con $\|T\|=1$.

▶ Dado un operador lineal $T: D(T)=H \rightarrow H$ con $\overline{D(T)}=H$, es operador isométrico $\Leftrightarrow T^+T = I_{D(T)}$ (restricción de la identidad a $D(T)$).

■ Operadores unitarios ($\subset \mathcal{A}$)

⊕ Dado un operador lineal acotado $U \in \mathcal{A}(H)$, se define como *operador unitario* \Leftrightarrow es un isomorfismo isométrico \Leftrightarrow es una biyección lineal y $\langle Ux, Uy \rangle = \langle x, y \rangle \quad \forall x, y \in H$ (se tiene $D(U) = R(U) = H$).

▶ Dado un operador lineal acotado $U \in \mathcal{A}(H)$, es unitario $\Leftrightarrow U$ es invertible y $U^+ = U^{-1} \Leftrightarrow U$ es invertible y $U^+U = UU^+ = I \Leftrightarrow U^+$ es unitario $\Leftrightarrow U$ transforma una base ortonormal de H en otra base ortonormal de H .

▶ Dados dos operadores unitarios $U_1, U_2 \in \mathcal{A}(H) \Rightarrow$ su producto es también un operador unitario $U_1U_2 \in \mathcal{A}(H)$.

▶ Dado $T \in \mathcal{A}(H)$ con H de dimensión finita, si es operador isométrico, es unitario.

▶ Todo operador unitario es normal.

▶ Dado $T \in \mathcal{L}(D(T) \subset H, H)$ y definido el operador unitario $U \in \mathcal{A}(H \oplus H) : U(x, y) = (-y, x) \quad \forall (x, y) \in H \oplus H$, tal que $U^+ = -U$, se tendría, supuesto que el operador poseyera adjunto, que:

$$\begin{aligned} \forall x \in D(T^+) \quad \forall y \in D(T) : \langle T^+x, y \rangle &= \langle x, Ty \rangle \Leftrightarrow \\ \Leftrightarrow \langle (x, T^+x), U(y, Ty) \rangle &= 0 \Leftrightarrow \eta(T^+) = (U(\eta(T)))^\perp, \end{aligned}$$

de forma que siempre que el complemento ortogonal de la acción del operador U sobre el gráfico del operador T sea el gráfico de un operador lineal, entonces puede definirse T^+ , lo que ocurre para operadores con dominio denso, $\overline{D(T)} = H$.

⊕ Dados dos operadores lineales $T_i : D(T_i) \subset H \rightarrow H, i=1,2$, se definen como *operadores unitariamente equivalentes* \Leftrightarrow existe un operador unitario $U \in \mathcal{A}(H)$ tal que $U(D(T_1)) = D(T_2)$ y $T_2 = U^{-1}T_1U$.

▶ La equivalencia unitaria es una relación de equivalencia en la clase de todos los operadores lineales $T : D(T) \subset H \rightarrow H$.

▶ Dados operadores lineales, uno $A : D(A) \subset H \rightarrow H$ acotado y otro $T : D(T) \subset H \rightarrow H$, unitariamente equivalentes $\Rightarrow T$ es acotado y $\|T\| = \|A\|$.

▶ Dados operadores lineales, uno $T_1 : D(T_1) \subset H \rightarrow H$ hermítico (o autoadjunto, o unitario) y otro $T_2 : D(T_2) \subset H \rightarrow H$, unitariamente equivalentes $\Rightarrow T_2$ es hermítico (autoadjunto, unitario).

▶ Dados los operadores unitarios $A_n, A, B_n, B \in \mathcal{A}(H)$ tales que $A_n \longrightarrow A$ y $B_n \longrightarrow B \Rightarrow A_n B_n \longrightarrow AB$.

► **Mecánica Cuántica:** El *operador de evolución temporal* para un vector estado $|\psi(t)\rangle$, i.e.: $|\psi(t)\rangle = U(t, t_0)|\psi(t_0)\rangle$, es un operador lineal unitario; para un sistema conservativo, $U(t, t_0) = \exp[-i(t - t_0)E/\hbar]$ es el operador evolución temporal para los *estados estacionarios* o estados propios de H con autovalor E (energía), $H|\psi(t_0)\rangle = E|\psi(t_0)\rangle$, donde H es el Hamiltoniano del sistema.

⊕ **Operador de Fourier-Plancherel:**

-Se trata del operador unitario $F \in \mathcal{A}(L^2(\mathbb{R}))$ tal que $\forall f, g \in L^2(\mathbb{R})$:

$$(Ff)(y) = \frac{i}{\sqrt{2\pi}} \frac{d}{dy} \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{e^{-ixy} - 1}{x} f(x) dx \quad \text{c.d.}$$

$$(F^{-1}g)(x) = \frac{-i}{\sqrt{2\pi}} \frac{d}{dx} \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{e^{+ixy} - 1}{y} g(y) dy \quad \text{c.d.},$$

extensión a todo $L^2(\mathbb{R})$ del operador que da la transformación de Fourier sobre las funciones de la envolvente lineal de la b.o.n. de $L^2(\mathbb{R})$:

$$\forall f, g \in \left[\{e_n\}_{n \in \mathbb{N}} \right] / (Ff)(y) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{+\infty} e^{-ixy} f(x) dx \quad \forall y \in \mathbb{R},$$

$$(F^{-1}g)(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{+\infty} e^{+ixy} g(y) dy \quad \forall x \in \mathbb{R}.$$

(Ampliar: Abellanas y Galindo, pp. 188ss.).

■ Operadores compactos ($\subset \mathcal{A}$; $\mathcal{C}(H) \subset \mathcal{A}(H)$)

⊕ Dado un operador lineal $T: D(T) = L_1 \rightarrow L_2$ con $\overline{D(T)} = L_1$, se define como *operador compacto* o *completamente continuo* \Leftrightarrow

\Leftrightarrow dada la bola unidad $B = \{x \in L_1 / \|x\|_1 \leq 1\}$, se tiene que $\overline{T(B)}$ es compacto

$\Leftrightarrow \forall \{x_n\}_{n=1}^{\infty} \subset B \Rightarrow \{Tx_n\}_{n=1}^{\infty} \subset T(B)$ contiene alguna subsucesión convergente (en $\overline{T(B)}$).

$\Leftrightarrow \forall \{x_n\}_{n=1}^{\infty} \subset L_1$, sucesión acotada, $\Rightarrow \{Tx_n\}_{n=1}^{\infty} \subset L_2$ contiene alguna subsucesión convergente (en L_2).

$\Leftrightarrow \forall S \subset L_1$, subconjunto acotado, $\Rightarrow \overline{T(S)}$ es compacto.

\Leftrightarrow transforma sucesiones débilmente convergentes en sucesiones fuertemente convergentes (nota: ver tema 5 para estos dos conceptos).

► **Propiedades:**

- Todo operador compacto es acotado (nota: existen operadores acotados no compactos; e.g.: para L_1 con dimensión no finita, el operador identidad $I: L_1 \rightarrow L_1$ no es compacto; en dimensión finita, un operador es lineal \Leftrightarrow es acotado \Leftrightarrow es compacto).

- Todo operador acotado *degenerado* (i.e.: de rango finito, $\dim R(T)$ finita) es compacto.

- C operador compacto $\Rightarrow C^+$ compacto.
- A operador acotado y A^+ compacto $\Rightarrow A$ compacto.
- Dado $C \in \mathcal{C}(H) \Rightarrow \exists x \in D(C)$, con norma $\|x\|=1$, tal que $\|Cx\|=\|x\|$.
- C operador compacto $\Leftrightarrow |C|$ operador compacto.

◆ Sea $\mathcal{C}(H)$ el conjunto de los operadores $C : D(C) = H \rightarrow H$ compactos.

► Propiedades:

- $\mathcal{C}(H) < \mathcal{A}(H)$
- $\forall C \in \mathcal{C}(H), \forall A \in \mathcal{A}(H) \Rightarrow CA \in \mathcal{C}(H), AC \in \mathcal{C}(H)$
- $\{C_n\} \subset \mathcal{C}(H), C_n \xrightarrow{u} C \Rightarrow C \in \mathcal{C}(H)$
- $\{A_n\} \subset \mathcal{A}(H), A_n$ degenerado $\forall n, A_n \xrightarrow{u} A \Leftrightarrow A \in \mathcal{C}(H)$

► Sea $T = \sum_{n=1}^N \lambda_n P_n, N < \infty$, con P_n proyector ortogonal $\forall n, \lambda_n P_n \neq 0 \forall n$ y $P_n \perp P_m$ si $n \neq m$; entonces T es compacto $\Leftrightarrow P_n$ es degenerado $\forall n$.

► Sea $T = \sum_{n=1}^{\infty} \lambda_n P_n$, con P_n proyector ortogonal $\forall n, \lambda_n P_n \neq 0 \forall n$ y $P_n \perp P_m$ si $n \neq m$; entonces T es compacto $\Leftrightarrow P_n$ es degenerado $\forall n$ y $\lim_{n \rightarrow \infty} \lambda_n = 0$.

► Sea $C \in \mathcal{C}(H)$, C operador normal $\Rightarrow C = \sum_{n=1}^N \lambda_n P_n, N < \infty$, con P_n proyector ortogonal degenerado $\forall n, \lambda_n P_n \neq 0 \forall n$ y $P_n \perp P_m$ si $n \neq m$, o bien $C = \sum_{n=1}^{\infty} \lambda_n P_n$ con P_n proyector ortogonal degenerado $\forall n, \lambda_n P_n \neq 0 \forall n, P_n \perp P_m$ si $n \neq m$ y $\lim_{n \rightarrow \infty} \lambda_n = 0$.

◆ Sean $\{e_n\}_{n=1}^{\infty}$ y $\{e'_n\}_{n=1}^{\infty}$ dos bases ortonormales numerables del espacio H .

► Lema: Dado $A \in \mathcal{A}(H)$ tal que $\sum_n \|Ae_n\|^2 < \infty, \forall \{e'_n\}$, b.o.n. de $H \Rightarrow$

$$\sum_n \|Ae_n\|^2 = \sum_{n,m} |\langle e'_m, Ae_n \rangle|^2 = \sum_n \|Ae'_n\|^2 = \sum_n \|A^+ e_n\|^2 = \sum_n \|A^+ e'_n\|^2 .$$

■ Operadores de la clase Hilbert-Schmidt ($\mathcal{C}_2 < \mathcal{C}$)

⊕ Dado $A \in \mathcal{A}(H)$, se define $\|A\|^2 \equiv \|A\|_2^2 = \sum_n \|Ae_n\|^2$.

⊕ Dado $A \in \mathcal{A}(H)$, se define A como *operador perteneciente a la clase Hilbert-Schmidt*, o *de Hilbert-Schmidt*, si $\|A\| \equiv \|A\|_2 < +\infty$.

► Propiedades:

- $\forall A \in \mathcal{A}(H) \Rightarrow \|A\| \leq \|A\|_2$
- $\forall A \in \mathcal{A}(H), \|A\|_2 = 0 \Leftrightarrow A=0$

⊕ Sea $\mathcal{C}_2(H)$ el conjunto de los operadores $C_2 : D(C_2) = H \rightarrow H$ de la clase Hilbert-Schmidt.

► Propiedades:

- $\|\cdot\|$ define una norma en $\mathcal{C}_2(H)$ (*norma Hilbert-Schmidt*).
- $(\mathcal{C}_2(H), \|\cdot\|)$ es Hilbert; $\langle C_2, B_2 \rangle = \sum_{e_n \in b.o.n.} \langle Be_n, Ce_n \rangle, C_2, B_2 \in \mathcal{C}_2(H)$.
- $\mathcal{C}_2(H) < \mathcal{C}(H) < \mathcal{A}(H)$.
- $\forall C \in \mathcal{C}_2(H) \Rightarrow C^+ \in \mathcal{C}_2(H)$ y $\|C\|_2 = \|C^+\|_2$.
- $C \in \mathcal{C}_2(H) \Leftrightarrow |C| \in \mathcal{C}_2(H)$.
- $\forall C \in \mathcal{C}_2(H), \forall A \in \mathcal{A}(H) \Rightarrow CA \in \mathcal{C}_2(H), AC \in \mathcal{C}_2(H)$.
- $\forall C \in \mathcal{C}_2(H), \forall A \in \mathcal{A}(H) \Rightarrow \|CA\|_2 \leq \|C\|_2 \|A\|, \|AC\|_2 \leq \|C\|_2 \|A\|$.

⊕ *Operadores integrales de Hilbert-Schmidt:*

• Operador lineal continuo $\mathcal{K} \in \mathcal{A}(L^2([a,b]))$, con dominio todo el espacio y regla de actuación

$$(\mathcal{K}f)(x) = \int_a^b K(x,y)f(y)dy, \text{ con } K(x,y) \in L^2([a,b] \times [a,b]).$$

• Operador lineal continuo $\mathcal{K} \in \mathcal{A}(L^2(\mathbb{R}))$, con dominio todo el espacio y regla de actuación

$$(\mathcal{K}f)(x) = \int_{\mathbb{R}} K(x,y)f(y)dy, \text{ con } K(x,y) \in L^2(\mathbb{R}^2).$$

- Propiedad: $\|\mathcal{K}f\| \leq \|K\| \cdot \|f\|$, por lo que $\|\mathcal{K}\| \leq \|K\|$.

-Nota: estos operadores aparecen en la teoría de ecuaciones integrales.

■ Operadores de la clase traza ($\mathcal{C}_1 < \mathcal{C}_2$)

⊕ Dado $A \in \mathcal{A}(H)$ se define como *operador de la clase traza* $\mathcal{C}_1(H)$ o *trazable* sii $|A|^{\frac{1}{2}} \in \mathcal{C}_2(H)$.

⊕ Dado $A \in \mathcal{A}(H)$, se define $\|A\|_1 \equiv \text{tr } |A| = \sum_{e_n \in \text{b.o.n.}} \| |A|^{\frac{1}{2}} e_n \|^2 = \sum_n \langle e_n | A | e_n \rangle = \left\| |A|^{\frac{1}{2}} \right\|_2^2$.

▶ Dado $A \in \mathcal{A}(H)$, $A \in \mathcal{C}_1(H) \Leftrightarrow \|A\|_1 < +\infty$.

▶ Propiedades:

- $\forall A \in \mathcal{A}(H)$, $A \in \mathcal{C}_1(H) \Leftrightarrow |A| \in \mathcal{C}_1(H) \Leftrightarrow A=BC$ con $B, C \in \mathcal{C}_2(H)$.
- $\|\cdot\|_1 \equiv \text{tr } |A|$ define una norma en $\mathcal{C}_1(H)$ (*norma traza*).
- $(\mathcal{C}_1(H), \|\cdot\|_1)$ es Banach.
- $\forall C \in \mathcal{C}_1(H) \Rightarrow C^+ \in \mathcal{C}_1(H)$ y $\|C\|_1 = \|C^+\|_1$.
- $\mathcal{C}_1(H) < \mathcal{C}_2(H) < \mathcal{C}(H) < \mathcal{A}(H)$.
- $\forall C \in \mathcal{C}_1(H) \Rightarrow \|C\| \leq \|C\|_2 \leq \|C\|_1$.
- $\forall C \in \mathcal{C}_1(H)$, $\forall A \in \mathcal{A}(H) \Rightarrow CA \in \mathcal{C}_1(H)$, $AC \in \mathcal{C}_1(H)$.
- $\forall C \in \mathcal{C}_1(H)$, $\forall A \in \mathcal{A}(H) \Rightarrow \|CA\|_1 \leq \|C\|_1 \|A\|$, $\|AC\|_1 \leq \|C\|_1 \|A\|$.

⊕ Dado $C \in \mathcal{C}_1(H)$, se define su *traza*, $\text{tr } C$, como el escalar

$$\text{tr } C = \sum_{b.o.n.} \langle e_n, C e_n \rangle.$$

▶ La aplicación $\text{tr} : \mathcal{C}_1(H) \rightarrow \mathbb{C}$ satisface:

- $\text{tr } C^+ = (\text{tr } C)^*$.
- $\forall \lambda \in \mathbb{C} \Rightarrow \text{tr } (\lambda C) = \lambda \text{tr } C$.
- $\text{tr } (C+B) = \text{tr } C + \text{tr } B$.
- $C \in \mathcal{C}_1(H)$, $A \in \mathcal{A}(H) \Rightarrow \text{tr } CA = \text{tr } AC$.
- $|\text{tr } C| \leq \text{tr } |C|$.

■ Operadores densidad ($\in \mathcal{C}_1$) y estados en Mecánica Cuántica (cf. Abellanas y Galindo, pp. 211-212)

⊕ **Mecánica Cuántica:** Los estados físicos de un sistema cuántico se definen como aplicaciones del conjunto $P(H)$ de los proyectores ortogonales en H (recuérdese: separable y complejo) sobre el intervalo $[0,1]$, $p: P(H) \rightarrow [0,1]$, de forma que $p(P)$ representa la probabilidad de que al medir el observable P en el estado p resulte el valor 1.

- Estas aplicaciones deben cumplir:

a) $p(0) = 0, p(1) = 1$

b) $\forall i \neq j : p\left(\sum_{i=1}^{\infty} P_i\right) = \sum_{i=1}^{\infty} p(P_i)$ siempre que $P_i \perp P_j$.

► El *teorema de Gleason* asegura que, si $\dim H \geq 3 \Rightarrow \forall p \exists \rho \in \mathcal{C}_1(H)$, autoadjunto ($\rho^+ = \rho$) y positivo ($\rho \geq 0$), tal que $\text{tr } \rho = 1$ y $p(P) = \text{tr}(\rho P) \forall P$.

⊕ Estos operadores ρ , que representan los estados del sistema físico, se denominan *operadores densidad*.

► Dados dos operadores densidad, ρ_1 y $\rho_2 \Rightarrow$ toda *combinación lineal convexa*, esto es, de la forma $\rho = \lambda_1 \rho_1 + \lambda_2 \rho_2, \lambda_1, \lambda_2 \geq 0, \lambda_1 + \lambda_2 = 1$, representa otro operador densidad.

⊕ **Mecánica Cuántica:** Un operador densidad expresable como combinación lineal convexa de otros dos, con $\rho = \lambda_1 \rho_1 + \lambda_2 \rho_2, \lambda_1, \lambda_2 \geq 0, \lambda_1 + \lambda_2 = 1$, con $\lambda_1 \lambda_2 \neq 0$, define un *estado impuro* o *estado mezcla* del sistema; si $\lambda_1 \lambda_2 = 0$ el estado se define como *estado puro*.

► Todo operador compacto normal C (en particular, todo operador autoadjunto de clase traza) admite expresión $C = \sum_1^{\infty} \lambda_n P_n, P_n \perp P_m$ si $n \neq m$.

► Todo operador densidad (que, por serlo, es positivo) admite expresión $\rho = \sum_1^{\infty} \lambda_n P_n, \lambda_n \geq 0, P_n \neq 0 \forall n$ y $P_n \perp P_m$ si $n \neq m$.

• Como $\text{tr } \rho = 1$, se tiene $\sum_1^{\infty} \lambda_n \text{tr } P_n = 1 \Rightarrow (P_n, \lambda_n \neq 0 \Rightarrow P_n \text{ de rango finito})$.

• Y, supuestos dos λ_1 y λ_2 no nulos, entonces:

$$\rho = \lambda_1 P_1 + \lambda_2 P_2 + \dots = \lambda_1 \text{tr} P_1 \left[\frac{P_1}{\text{tr} P_1} \right] + (1 - \lambda_1 \text{tr} P_1) \left[\frac{\lambda_2 P_2 + \dots}{1 - \lambda_1 \text{tr} P_1} \right], \text{ siendo } 1 - \lambda_1 \text{tr} P_1 \neq 0,$$

ya que $\lambda_2 \neq 0$. Luego el operador ρ es combinación lineal convexa de los dos operadores $\frac{P_1}{\text{tr} P_1}$ y $\frac{\rho - \lambda_1 P_1}{1 - \lambda_1 \text{tr} P_1}$.

• Consecuentemente, ρ es puro $\Leftrightarrow \rho$ es un proyector unidimensional $\Leftrightarrow \text{tr} \rho^2 = 1$. En este caso es frecuente identificar el estado ρ con uno cualquiera de los vectores de norma 1 que engendran el subespacio de proyección de ρ .