

rotación pura:  $R\left(\begin{smallmatrix} x^0 \\ \vec{0} \end{smallmatrix}\right) = \begin{pmatrix} x^0 \\ \vec{0} \end{pmatrix}$   $U(R_u) = e^{-i\vec{u}\cdot\vec{J}}$

boost puro:  $e^{-i\vec{x}\cdot\vec{k}} = U(B_{\vec{v}})$

los boosts de la forma  $R B(\hat{e}_3, \sigma) R^{-1} = B(\vec{\sigma}, \sigma)$

con  $R\hat{e}_3 = \vec{\sigma}$  (en total 3 parámetros,  $\sigma$  de rotaciones indep.  $1+2$  la rot. sobre  $\hat{e}_3$  no hace nada)

toma  $\Lambda = B(\vec{\sigma}) R(\vec{\omega})$ ,

dado  $\Lambda$ ,  $\vec{\sigma}$  se determina por  $\Lambda\left(\begin{smallmatrix} x^0 \\ \vec{0} \end{smallmatrix}\right) = \begin{pmatrix} \gamma x^0 \\ \gamma\vec{\sigma} x^0 \end{pmatrix}$ ,  $\frac{d\vec{x}'}{dt'} = \vec{v}$

(A denr, por la velocidad del origen transformado)  $\text{norm}(\vec{x}^0, \vec{0})^2 = x^{02}$

$B(\vec{\sigma}) \neq \begin{pmatrix} \gamma & 0 & 0 & \gamma\sigma \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ \gamma\sigma & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$

$x'^0 = \gamma(x^0 + \sigma x^3)$  (\*)

$x'^1 = x^1$

$x'^2 = x^2$

$x'^3 = \gamma(\sigma x^0 + x^3)$

$R(\vec{\omega}) = B(\vec{\sigma})\Lambda$   $(B(\vec{\sigma})\Lambda)\left(\begin{smallmatrix} x^0 \\ \vec{0} \end{smallmatrix}\right) = \begin{pmatrix} x^0 \\ \vec{0} \end{pmatrix} \Rightarrow B(\vec{\sigma})\Lambda$  (rotación)

$\Lambda = B(\vec{\sigma})R = R R^{-1} B(\vec{\sigma}) R = R B(\vec{\sigma})$

Un ~~boost~~ con veloc.  $\vec{v}$  es un boost puro si  $\Lambda\left(\begin{smallmatrix} 0 \\ \vec{v} \end{smallmatrix}\right) = \begin{pmatrix} 0 \\ \vec{v} \end{pmatrix} + \gamma\vec{v} \perp \vec{v}$

(\*)  $\vec{x}' = \vec{x}_{||} + \vec{x}_{\perp}$   
según  $\vec{v}$

$t' = \gamma(t + \vec{v}\cdot\vec{x}_{||})$

$\vec{x}' = \vec{x}_{\perp} + \gamma(\vec{x}_{||} + \vec{v}t)$

$\frac{d\vec{x}'}{dt'} = \vec{v}$

$\det G = \det \Lambda^T G \Lambda \Rightarrow \det \Lambda = \pm 1$

$\gamma_{00} = \gamma_{00} \Lambda^0_0{}^2 + \sum_{i=1}^3 \Lambda^0_i \Lambda^i_0$

++++  $-1 = -\Lambda^0_0{}^2 + \sum_{i=1}^3 \Lambda^i_0{}^2 \Rightarrow \Lambda^0_0{}^2 > 1$

# Grupo de Poincaré

ISO(3,1)

El grupo de Poincaré (o grupo inhomogéneo de Lorentz) es el grupo formado por transformaciones de Lorentz y traslaciones espaciotemporales.

Si  $x^\mu = (x^0, x^1, x^2, x^3)$  son las coord. contravariantes de  $x$  (en espacio-tiempo  $M_4$ )

bajo una t. de Lorentz  $x \rightarrow x' = \Lambda x$  ó

$x'^\mu = \Lambda^\mu_\nu x^\nu$   $\Lambda \in O(1,3)$  es decir, una matriz real  $4 \times 4$  que

deja invariante la métrica de Lorentz  $g_{\mu\nu} = \text{diag}(1, -1, -1, -1)$

$$\|x\|^2 = x^\mu x^\nu g_{\mu\nu} \Rightarrow \|\Lambda x\|^2 = \|x\|^2 \quad \forall x \in M_4$$

$$\Lambda^\mu_\alpha x^\alpha \Lambda^\nu_\beta x^\beta g_{\mu\nu} = x^\alpha x^\beta g_{\alpha\beta} \Rightarrow \underline{g_{\alpha\beta} = g_{\mu\nu} \Lambda^\mu_\alpha \Lambda^\nu_\beta}$$

Sólo considero el subgrupo conexo con la identidad  $L_+^\uparrow$  (no incluye paridad ni inversión temporal)  $\det \Lambda = +1$ ,  $\Lambda^0_0 > 0$  ( $\geq 1$  en realidad)

$L_+^\uparrow$  contiene rotaciones y boosts (3+3 = 6 parámetros)

Si se incluyen traslaciones  $x \rightarrow x' = \Lambda x + a$  ó

$$x'^\mu = \Lambda^\mu_\nu x^\nu + a^\mu \quad \text{con elemento } g(\Lambda, a)$$

ISO(1,3)  
'''

(es el grupo que deja invariante el intervalo  $\|x-y\|^2$ ) = g. Poincaré

Aplicando dos t. de Poincaré sucesivas se reduce la ley de multiplicación

$$x_2 = \Lambda_2 x + a_2, \quad x_{12} = \Lambda_1 (\Lambda_2 x + a_2) + a_1 \Rightarrow$$

$$g_1 g_2 = g(\Lambda_{12}, a_{12}) \quad \underline{\Lambda_{12} = \Lambda_1 \Lambda_2, \quad a_{12} = a_1 + \Lambda_1 a_2}$$

$$g^{-1} = g(\Lambda^{-1}, -\Lambda^{-1} a) \quad e = g(1, 0) \quad (1)^\mu_\nu = \delta^\mu_\nu$$

$$g_{12} = (\Lambda_1, \Lambda_2, a_1 + \Lambda_1 a_2)$$

$$g_1^{-1} g_2^{-1} = (\Lambda_1^{-1} \Lambda_2^{-1}, -\Lambda_1^{-1} a_1 + \Lambda_1^{-1} \Lambda_2^{-1} a_2)$$

$$g_{[12]} = (\Lambda_1^{-1} \Lambda_2^{-1} \Lambda_1 \Lambda_2, -\Lambda_1^{-1} a_1 - \Lambda_1^{-1} \Lambda_2^{-1} a_2 + \Lambda_1^{-1} \Lambda_2^{-1} (a_1 + \Lambda_1 a_2))$$

$$= (\Lambda_1^{-1} \Lambda_2^{-1} \Lambda_1 \Lambda_2, -\cancel{a_1} + \Lambda_2^{-1} (\cancel{a_2} - \cancel{a_1}) + \Lambda_2^{-1} \Lambda_1 a_2)$$

$$\Lambda_1^{-1} (\Lambda_2^{-1} - 1) a_1 + \Lambda_1^{-1} \Lambda_2^{-1} (\Lambda_1 - 1) a_2$$

$$x^\mu \rightarrow \Lambda^\mu_{\nu} x^\nu + a^\mu$$

$$\Lambda^\mu_{\alpha} \Lambda^\nu_{\beta} g^{\alpha\beta} = g^{\mu\nu}$$

$$\Lambda^\mu_{\nu} = \delta^\mu_{\nu} + \delta\omega^\mu_{\nu}$$

$$\delta\omega^\mu_{\alpha} g^{\alpha\nu} + \delta\omega^\nu_{\beta} g^{\mu\beta} = 0$$

$$\delta\omega^{\mu\alpha} + \delta\omega^{\nu\mu} = 0$$

$$\delta x^\mu = \delta\omega^\mu_{\nu} x^\nu + \delta a^\mu$$

$$\delta G = -i \delta x^\mu \partial_\mu = -i \delta\omega^\mu_{\nu} x^\nu \partial_\mu + i \delta a^\mu \partial_\mu$$

H

$$-i \delta a^\mu P_\mu + \frac{i}{2} \delta\omega_{\mu\nu} J^{\mu\nu}$$

$$J^{\mu\nu} = -J^{\nu\mu}$$

~~equation~~  $P^\mu = i \partial^\mu$

$$J^{\mu\nu} = +i (x^\mu \partial^\nu - x^\nu \partial^\mu)$$

en  $L^2(\mathbb{R}^4)$

También: las matrices  $\Lambda$  forman una irrep. de Lorentz (por Poincaré se puede hacer con  $\begin{pmatrix} \Lambda & a \\ 0 & 1 \end{pmatrix} (x) = (\Lambda x + a)$ )

$$\Lambda^\mu_{\nu} = (\mathbb{1})^\mu_{\nu} + \frac{i}{2} \delta\omega_{\alpha\beta} (J^{\alpha\beta})^\mu_{\nu}$$

"

$$\delta^\mu_{\nu} + \delta\omega^\mu_{\nu}$$

$$\Rightarrow \delta\omega^\mu_{\nu} = \frac{i}{2} \delta\omega_{\alpha\beta} (J^{\alpha\beta})^\mu_{\nu} = \delta\omega_{\alpha\beta} g^{\alpha\mu} g^{\beta\nu} = \frac{1}{2} \delta\omega_{\alpha\beta} (g^{\alpha\mu} g^{\beta\nu} - g^{\beta\mu} g^{\alpha\nu})$$

$$\Rightarrow (J^{\alpha\beta})^\mu_{\nu} = i (g^{\alpha\mu} g^{\beta\nu} - g^{\beta\mu} g^{\alpha\nu})$$

etc. rep. no es unitaria (por los boosts)



Para una t. de Lorentz infinitesimal  $\Lambda^{\mu}_{\nu} = \delta^{\mu}_{\nu} + \delta\omega^{\mu}_{\nu}$

$$g_{\alpha\beta} = g_{\mu\nu} (\delta^{\mu}_{\alpha} + \delta\omega^{\mu}_{\alpha}) (\delta^{\nu}_{\beta} + \delta\omega^{\nu}_{\beta}) = g_{\alpha\beta} + \delta\omega_{\alpha\beta} + \delta\omega_{\beta\alpha}$$

donde  $\delta\omega_{\mu\nu} \equiv g_{\mu\alpha} \delta\omega^{\alpha}_{\nu}$ , es decir  $\delta\omega_{\mu\nu} = -\delta\omega_{\nu\mu}$  es antisimétrica

( $\Rightarrow$  6 parámetros indep.)

$$\delta\omega_{\mu\nu} = -\delta\omega_{\nu\mu}$$

$$\Rightarrow \delta x^{\mu} = \delta\omega^{\mu}_{\nu} x^{\nu} + \delta a^{\mu}$$

$$U(\Lambda, a) = e^{a^{\mu} P_{\mu} + \frac{1}{2} \omega^{\mu\nu} J_{\mu\nu}}$$

$$\delta_{12}\omega = \delta_1\omega + \delta_2\omega + \delta_1\omega\delta_2\omega, \quad \delta_{12}a = \delta_1 a + \delta_2 a + \delta_1\omega\delta_2 a$$

$$\Rightarrow \delta_{[12]} \omega^{\mu}_{\nu} = \delta_1 \omega^{\mu}_{\alpha} \delta_2 \omega^{\alpha}_{\nu} - \delta_2 \omega^{\mu}_{\alpha} \delta_1 \omega^{\alpha}_{\nu} \quad (*)$$

$$\delta_{[12]} a^{\mu} = \delta_1 \omega^{\mu}_{\alpha} \delta_2 a^{\alpha} - \delta_2 \omega^{\mu}_{\alpha} \delta_1 a^{\alpha}$$

$$\text{def. } -i\delta G = +i\delta a_{\mu} P^{\mu} + \frac{i}{2} \delta\omega_{\mu\nu} J^{\mu\nu} + i\delta\psi 1 \quad (\text{def. de } P^{\mu}, J^{\mu\nu})$$

$$J^{\mu\nu} = -J^{\nu\mu}$$

como generadores de traslaciones y t. de Lorentz)

En realidad no hay modo de escribir un  $\delta_{[12]}\psi$  no trivial

( $\delta_1 a \cdot \delta_2 a$ ,  $\delta_1 \omega \cdot \delta_2 \omega$  sale nulo) de modo que este grupo no tiene extensiones no triviales y las rep. serán localmente no proyect. necesariamente.

$$\delta G = -\delta a_{\mu} P^{\mu} + \frac{1}{2} \delta\omega_{\mu\nu} J^{\mu\nu}$$

$$[\delta_1 G, \delta_2 G] = i\delta_{[12]} G \Rightarrow$$

$$[-\delta_1 a_{\mu} P^{\mu} + \frac{1}{2} \delta_1 \omega_{\mu\nu} J^{\mu\nu}, -\delta_2 a_{\mu} P^{\mu} + \frac{1}{2} \delta_2 \omega_{\alpha\beta} J^{\alpha\beta}] =$$

$$= -i\delta_{[12]} a_{\mu} P^{\mu} + \frac{i}{2} \delta_{[12]} \omega_{\mu\nu} J^{\mu\nu}$$

$$= \frac{i}{2} (\delta_1 \omega_{\mu\alpha} \delta_2 \omega_{\alpha\nu} - \delta_2 \omega_{\mu\alpha} \delta_1 \omega_{\alpha\nu}) J^{\mu\nu} - i(\delta_1 \omega_{\mu\alpha} \delta_2 a^{\alpha} - \delta_2 \omega_{\mu\alpha} \delta_1 a^{\alpha}) P^{\mu}$$

(\*)  $\delta_{[12]} \omega_{\mu\nu} = -\delta_{[12]} \omega_{\nu\mu}$ , consecuencia de que  $\Lambda_1, \Lambda_2$  es otra vez de Lorentz

$$\begin{pmatrix} x^0 \\ \vec{x} \end{pmatrix} \rightarrow \begin{pmatrix} x^0 \\ R\vec{x} + \vec{J}x^0 \end{pmatrix} = \left( \begin{array}{c|c} \mathbb{1} & \vec{0} \\ \hline \vec{0} & R \end{array} \right)$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ \vec{v}_1 & R_1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ \vec{v}_2 & R_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ \vec{v}_1 + R_1 \vec{v}_2 & R_1 R_2 \end{pmatrix}$$

$$U(\Lambda, 0) P^\mu U(\Lambda, 0)^{-1} = e^{-\frac{i}{2} \omega \cdot J} P e^{+\frac{i}{2} \omega \cdot J} = e^{-\frac{i}{2} [\omega \cdot J, \cdot]} P$$

$$= \sum_{n=0}^{\infty} \frac{(-\frac{i}{2})^n}{n!} [\omega \cdot J, \cdot]^n P$$

$$P^\mu \rightarrow P^\mu - \delta \omega^\mu{}_\alpha P^\alpha = (\delta^\mu{}_\alpha - \delta \omega^\mu{}_\alpha) P^\alpha = (\delta \Lambda^{-1})^\mu{}_\alpha P^\alpha$$

not in mind

$$U(\delta \Lambda)^{\mu\nu} P^\mu U(\delta \Lambda)^{-\nu\alpha} = (\delta \Lambda^{-1})^{\mu\nu} P^\mu \quad (\delta \Lambda)^{\mu\nu} = \Lambda$$

$$= (\Lambda^{-1})^{\mu\nu} P^\nu$$

$$\delta_\omega P^i = -\delta \omega^i{}_j P^j = \delta \omega_{ij} P^j = \vec{P} \times \delta \vec{\omega} \Big|_i = (-\delta \vec{\omega} \times \vec{P}) \Big|_i$$

$$\stackrel{!}{=} \epsilon_{ijk} \delta \omega_k$$



NOTACION:  $\epsilon_{ijk}$  (índice arriba) y  $\epsilon_{ijk}$  (abajo)  $\delta_i$  abajo

Para conectar con el caso de Galileo se define  $x^0 = ct$ ,  $x^i = (\vec{r})_i$  \*

entonces  $\delta x^M = \delta a^M + \delta \omega^M_{\nu} x^{\nu}$  implica

~~$$\delta x^i = \delta a^i + \delta \omega^i_j x^j + \delta \omega^i_0 x^0$$~~

a como  $\delta \vec{r} = \delta \vec{a} + \delta \vec{\omega} \times \vec{r} + \delta \vec{v} t$

de donde  $\delta a^i = (\delta \vec{a})_i$ ,  $(\delta \vec{v})_i = c \delta \omega^{i0}$ ,  $(\delta \vec{\omega})_i = \frac{1}{2} \epsilon_{ijk} \delta \omega^{jk}$  ( $\delta \omega^{ij} = \epsilon_{ijk} \delta \omega^{jk}$ )

además  $\delta x^0 = \delta a^0 + \delta \omega^0_i x^i$

$\Rightarrow \delta a^0 = c \delta \tau$  y  $\delta t = \delta \tau + \frac{1}{c^2} \delta \vec{v} \cdot \vec{r}$  el nuevo tiempo es puramente relativo

e indica que  $t$  deja de ser absoluto.

$$\delta G = -\delta \tau H + \delta \vec{a} \cdot \vec{P} + \delta \vec{v} \cdot \vec{K} + \delta \vec{\omega} \cdot \vec{J}$$

de  $-i \delta_{\omega} G = -i \frac{1}{2} \delta \omega^{\mu\nu} J_{\mu\nu} = -i \frac{1}{2} \delta \omega^{ij} J_{ij} - i \delta \omega^{i0} J_{i0}$

$= -i \delta \vec{\omega} \cdot \vec{J} - i \delta \vec{v} \cdot \vec{K}$  y las relaciones de antes se deduce

$(\vec{J})_i = \frac{1}{2} \epsilon_{ijk} J^{jk}$  ó  $J^{jk} = \epsilon_{jki} J_i$

idem  $(\vec{K})_i = \frac{1}{c} J^{0i}$

Nótese que la coordenada normal de  $\vec{K}$  es  $(\vec{K})_i$  y coincide

con  $\vec{v}$  para  $\vec{v}$  infinitesimal (no así en Galileo),  $\frac{\vec{v}}{c} = \hat{K} \tanh(\frac{K}{c})$

Para translaciones espaciales  $+i \delta a_i P^i = -i \delta a^i P_i = -i \delta \vec{a} \cdot \vec{P}$  se deduce  $\vec{P} \xrightarrow{c \rightarrow \infty} \vec{p}$

$(\vec{P})_i = P^i = -P_i$

Para temporales:  $i \delta a_0 P^0 = i c \delta \tau P^0 = i \delta \tau H \Rightarrow H = c P^0$

$$U(\Lambda, a) = e^{i t H - i \vec{a} \cdot \vec{P}} e^{-i \vec{v} \cdot \vec{K}} e^{-i \vec{\omega} \cdot \vec{J}}$$

$$e^{-i c \omega^{i0} K_i - i \frac{1}{2} \epsilon_{ijk} \omega^{jk} J_i}$$

\* Nota:  $(\vec{P})_i = x^i = -x_i$ ,  $(\vec{v})_i = P^i = -P_i$ , en cambio  $(\vec{v})_i = \frac{\partial}{\partial x^i} = -\partial_i$

$x^{\mu}$ ,  $p^{\mu}$ ,  $q_{\mu}$  con "naturales" (frente a  $x_{\mu}$ ,  $p_{\mu}$ ,  $\partial^{\mu}$ )



$$g_{\mu\nu} = (-1, 1, 1, 1)$$

$$-i \delta G = -i \delta a_\mu P^\mu - \frac{1}{2} \delta \omega J$$

$$\delta x^\mu = \delta a^\mu + \delta \omega^{\mu\nu} x^\nu$$

$$x^0 = ct = -x_0$$

$$\delta x^i = \delta a^i + \delta \omega^{i0} x^0 + \delta \omega^{ij} x^j$$

$$\delta \vec{r} = \delta \vec{a} + \delta \vec{\omega} \times \vec{r} + \delta \vec{v} t$$

$$\delta \omega^{ij} = \delta \omega_{ij} = \frac{1}{2} \epsilon_{ijk} \delta \omega_k \quad \delta \omega_k = \frac{1}{2} \epsilon_{ijk} \delta \omega_{ij}$$

$$\delta v_i = c \delta \omega_{i0} = -c \delta \omega^{i0} = + \delta \omega^{0i}$$

$$\delta x^0 = \delta a^0 + \delta \omega^{0i} x^i \approx c \delta \tau$$

$$c \delta t \quad \delta a^0 = c \delta \tau, \quad \delta \vec{v} = \frac{1}{c} \delta \vec{v}$$

$$\delta t = \frac{1}{c} (\delta a^0 + \delta \omega^{0i} x^i) = \delta \tau + \frac{1}{c} \delta \vec{v} \cdot \vec{r}$$

$$-\frac{i}{2} \delta \omega^{\mu\nu} J_{\mu\nu} = -\frac{i}{2} \delta \omega^{ij} J^{ij} + i \delta \omega^{0i} J^{0i}$$

$$= -\frac{i}{2} \delta \omega_k \epsilon_{ijk} J^{ij} - \frac{i}{c} \delta v_i J^{i0}$$

$$= -i \delta \vec{\omega} \cdot \vec{J} - i \delta \vec{v} \cdot \vec{K}$$

$$J_i = \frac{1}{2} \epsilon_{ijk} J_{jk}, \quad K_i = -\frac{1}{c} J^{0i}$$

$$J_{ij} = \epsilon_{ijk} J_k$$

$$\delta a_\mu P^\mu = \delta a_0 P^0 + \delta a_i P^i = \delta \vec{a} \cdot \vec{P} - \delta \tau H$$

$$(\vec{P})_i = P^i, \quad \delta a_0 = -\delta a^0 = -c \delta \tau \quad P^0 = \frac{1}{c} H, \quad H = c P^0$$

$$G = \Lambda^T G \Lambda \Rightarrow G \Lambda G^{-1} = \Lambda^{-1}$$

~~$T^{\mu}_{\nu}$  observable tensor~~

$$x^{\mu} \rightarrow \Lambda^{\mu}_{\nu} x^{\nu}$$

$$x_{\mu} \rightarrow g_{\mu\alpha} \Lambda^{\alpha}_{\nu} g^{\nu\beta} x_{\beta} = \Lambda^{\mu\beta} x_{\beta} \equiv (\Lambda^{-1})^{\mu}_{\beta} x_{\beta}$$

~~$$T^{\mu}_{\nu} = U_{\alpha} T^{\mu}_{\nu} U^{-1} = \Lambda^{-1\mu}_{\alpha} \Lambda^{-1\nu}_{\beta} T^{\alpha}_{\beta}$$~~

$T^{\mu\nu}$  observable tensor bajo Lorentz

$$T^{\mu\nu} = U_{\alpha} T^{\mu\nu} U^{-1} = \Lambda^{-1\mu}_{\alpha} \Lambda^{-1\nu}_{\beta} T^{\alpha\beta} = \Lambda^{\mu}_{\alpha} \Lambda^{\nu}_{\beta} T^{\alpha\beta}$$

$\Lambda^{-1}$   
 $v = \text{lin}(T^{\mu\nu})$   
 lleva una rep de Lorentz

$g^{\mu\nu} = \Lambda^{\mu}_{\alpha} \Lambda^{\nu}_{\beta} g^{\alpha\beta} = g^{\mu\nu}$  es un tensor invariante Lorentz por antisim.

$$\epsilon^{\mu\nu\alpha\beta} = \Lambda^{\mu\alpha'} \Lambda^{\nu\beta'} \Lambda^{\alpha\gamma} \Lambda^{\beta\delta} \epsilon^{\mu'\nu'\alpha'\beta'} = c(\Lambda) \epsilon_{\mu\nu\alpha\beta}$$

pero  $c(\Lambda)$  no es más que la def. de  $\det \Lambda$

si  $\Lambda \in L^{\uparrow}$   $\det \Lambda = 1$  y  $\epsilon$  es un tensor inv.  $L^{\uparrow}$  (presión-tensor Lorentz)

$J^{\mu\nu} J_{\mu\nu}, \epsilon^{\mu\nu\alpha\beta} J^{\mu\nu} J^{\alpha\beta}$  inv. Lorentz (antisim)

$$P^{\mu} P_{\mu} \mapsto U P^{\mu} P_{\mu} U^{-1} = \Lambda^{-1\mu}_{\alpha} \Lambda^{\nu\beta}_{\mu} P^{\alpha} P_{\beta} = g^{\beta}_{\alpha} P^{\alpha} P_{\beta} = P^{\alpha} P_{\alpha}$$

invar.

$$W_{\mu} = \frac{1}{2} \epsilon_{\mu\nu\alpha\beta} P^{\nu} J^{\alpha\beta} \mapsto U W_{\mu} U^{-1} = \Lambda^{\nu}_{\mu'} \Lambda^{-1\alpha}_{\alpha'} \Lambda^{-1\beta}_{\beta'} \frac{1}{2} \epsilon_{\mu\nu\alpha\beta} P^{\nu'} J^{\alpha'\beta'}$$

$$= \Lambda^{\mu\alpha'} \frac{1}{2} \epsilon_{\mu\nu\alpha'\beta'} P^{\nu'} J^{\alpha'\beta'} = \Lambda^{\alpha}_{\mu} W_{\alpha}$$

$$A^{\mu}_{\nu} = \frac{1}{2} \epsilon_{\mu\nu\alpha\beta} T^{\alpha\beta} \rightarrow \frac{1}{2} \epsilon_{\mu\nu\alpha\beta} \Lambda^{-1\alpha}_{\alpha'} \Lambda^{-1\beta}_{\beta'} T^{\alpha'\beta'}$$

$$= \frac{1}{2} \epsilon_{\rho\sigma\alpha\beta} \Lambda^{-1\rho}_{\mu'} \Lambda^{\mu'}_{\mu} \Lambda^{-1\sigma}_{\nu'} \Lambda^{\nu'}_{\nu} \Lambda^{-1\alpha}_{\alpha'} \Lambda^{-1\beta}_{\beta'} T^{\alpha'\beta'}$$

$$= \det(\Lambda) \frac{1}{2} \epsilon_{\mu'\nu'\alpha'\beta'} \Lambda^{\mu'}_{\mu} \Lambda^{\nu'}_{\nu} T^{\alpha'\beta'} = \det(\Lambda) \Lambda^{\mu'}_{\mu} \Lambda^{\nu'}_{\nu} A_{\mu'\nu'}$$

$$A^{\mu} B_{\mu} \rightarrow \Lambda^{\mu}_{\alpha} A^{\alpha} \Lambda^{\beta}_{\mu} B_{\beta} = A^{\alpha} B_{\alpha}$$

rep. irreducibles e invariantes

$$V = \bigoplus_i V_i \quad V_i \text{ irred}$$

1) rep. suma directa de rep.

se observa que  $f(14)$ ,  $U(6|14)$  no llenan el espacio  $V$

2) irreducible: cuando no se puede reducir,  $f(14)$   $U(6|14)$  llenan  $V$   
Las rep. simples son suma de irred.

3) Ej. rotaciones  $\{S^2, S_3\}$  (C.C.O.C. / 2i la con espín)

$$V = \bigoplus_{\mu} \bigoplus_{\alpha} V_{\mu\alpha}$$

base  $|j m\rangle$   $S^2$  invariante no cambia bajo el grupo  
 $m$  cambia bajo el grupo

$$|l, m, k\rangle$$

$j$  caracteriza la irrep. de  $SU(2)$

$k$  = tipo de simetría, característica sólo del grupo

4) ej. multipolos, traslaciones, tipo de simetría = elemento del máximo subgrupo

5) Carácter  $\chi$ -min. en  $V$  irred., son una forma de clasificar la irred

6) C.C.O.C. formados por a) Carácter  $(\mu)$  b) elemento del álgebra que conmuta  $(k)$

c) otros op. invariantes externos al grupo  $(\alpha)$

$$\vec{P}, \vec{L}, L_2 \quad \text{C.C.O.C. } L^2(\mathbb{R}^3)$$

$$|p, l, m\rangle$$

$$i(-i)\vec{p}, \vec{p} \cdot \vec{X}_0 = \vec{p} \cdot (\vec{p}_1 + \vec{p}_2) X_0$$

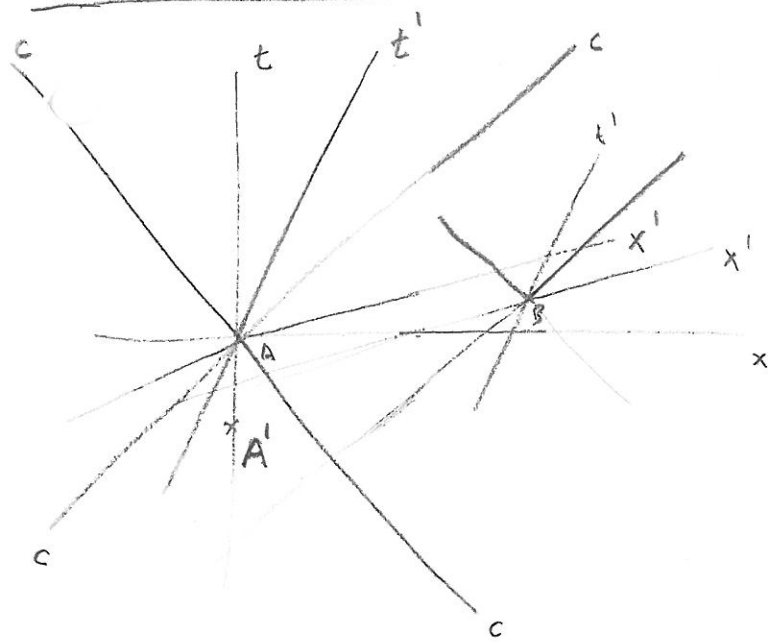
$$(c=1) \quad H \frac{dH}{d(\vec{p}^2)} \Big|_{\vec{p}=0} = \frac{1}{2}$$

$$\frac{dH}{d(\vec{p}^2)} \Big|_{\vec{p}=0} = \frac{1}{2}$$

energie ist unendlich  $(\rightarrow \infty)$

$$\frac{1}{c^2} (M c^2 + \frac{p^2}{2m} + \text{kinet}) \frac{d}{d(\vec{p}^2)} \Big|_{\vec{p}=0} = \frac{1}{2} = \frac{1}{2m} =$$

$$\frac{1}{c^2} (M c^2 + \text{kinet}) \frac{1}{2m} = \frac{1}{2} \left( 1 + \frac{\text{kinet}}{c^2} \right)$$



$$\frac{p}{\hbar} = \frac{1}{2} \partial_\mu \phi^2 - \frac{1}{2} m^2 \phi^2$$

$$\mathcal{L} = \frac{1}{2} \dot{\phi}^2 + \frac{1}{2} (\partial \phi)^2 - \frac{1}{2} m^2 \phi^2$$



$$\frac{1}{2} \sum_i m_i^2 d_i^2$$



Res. de dim. finita de Lorentz:

Bas Lorentz no compacto  $\Rightarrow$  dim. finita no unitarias  
(por ej:  $\Lambda^{\mu\nu}$ )

buscamos sol. ~~de~~ álgebra Lorentz con matrices

$\Rightarrow$  exponencial  $\hookrightarrow$  sol de  $\vec{J}_{\pm}$  idélico a  $SU(2) \times SU(2)$

como  $SU(2)$  compacto dim. finita  $\Rightarrow J_{\pm}$  hermitica unitaria (representa eleph. en  $SU(2)$ )  
 ecuaciones:  $J \rightarrow +J$   
 $K \rightarrow -K$   $J_L \rightarrow J_R$

$$\Rightarrow [J_R, J_L]$$

$$J = J_R + J_L$$

$$K = \frac{J_R - J_L}{i}$$

$$\Lambda^{\mu\nu} \in [ \frac{1}{2}, \frac{1}{2} ]$$

neutras  $[ \frac{1}{2}, 0 ]$   $J_L = \frac{\sigma_z}{2}$   $J_R = 0$   
 $Dirac [ \frac{1}{2}, 0 ] \oplus [ 0, \frac{1}{2} ]$

antineutras  $[ 0, \frac{1}{2} ]$   $J_L = 0$   $J_R = \frac{\sigma_z}{2}$

Caracter  $J_R \rightarrow J_L$

$$J_{\mu\nu} \rightarrow J_{\mu\nu} \quad (P^{\mu\nu})$$

$$P_i \equiv (\vec{P})_i \quad (i=1,2)$$

en notación tridimensional se obtiene: ( todos los índices abajo, por def.)

$$[\vec{P}, \vec{P}] = [\vec{P}, H] = 0$$

$$[J_i, H] = 0, \quad [J_i, P_j] = i \epsilon_{ijk} P_k$$

$$[J_i, K_j] = i \epsilon_{ijk} K_k, \quad [J_i, J_j] = i \epsilon_{ijk} J_k$$

$$[K_i, P_j] = -i \delta_{ij} \frac{H}{c^2}, \quad [K_i, H] = -i P_i$$

$$[K_i, K_j] = -\frac{i}{c^2} \epsilon_{ijk} J_k \quad \mathbb{K} \text{ no subálgebra}$$

$$\vec{J} = \frac{1}{2} \vec{J} = i \mathbb{K} \\ \mathbb{R} \quad \text{SU}(2) \oplus \text{SU}(2)$$

coinciden con las de Galileo excepto las dos que contienen  $\frac{1}{c^2}$  en la derecha

de hecho separando  $H = Mc^2 + H'$  y tomando el límite

$c \rightarrow \infty$  en las  $c$ 's explícitas, queda exactamente Galileo como debe ser

(con  $H'$  lo que en Galileo se llamaba  $H$ ). ~~A partir de ahora tomo  $c=1$ .~~

Notar que  $\vec{K}$  no generan un subgrupo ( $\vec{J}$  si) a diferencia del caso no relativista.

En lo que sigue uso unidades  $c=1$ .

Invariantes: El grupo <sup>de Poincaré</sup> tiene dos invariantes indep. (y signo  $P^0$ )

$$M^2 = P_\mu P^\mu = P^2 = P_0^2 - \vec{P}^2$$

$[M^2, P^\mu] = [M^2, J^{\mu\nu}] = 0$  es un invariante Poincaré. = c-num. real (en cada subespacio irreducible\*)

Primer notamos (en QFT)  $|0\rangle = \text{vac} \equiv$  estado de mínima energía.

Se postula que es único (no degenerado), de donde se deduce que debe ser invariante bajo todas las t. de simetría del hamiltoniano, en particular

\* Explicar la idea con  $\vec{S}$ :  $\{S^2, S_3\}$  C.C.D.C.  $|j, m\rangle$ ,  $j$  invariante m cambia.  $j =$  tipo de simetría  
una particular con hoy el grupo traslaciones múltiples  
 $j =$  núm. de indep. Espacio más general (no irred.) son combinaciones lineales de irred.

$$E_{NR} = \frac{\vec{p}^2}{2M_0} + H_{int}$$

$$E = M_0 c^2 + \frac{\vec{p}^2}{2M_0} + H_{int} + O\left(\frac{1}{c^2}\right)$$

$$= (M_0 c^2 + H_{int}) + \frac{\vec{p}^2}{2(M_0 + \frac{1}{c^2} H_{int})} + O\left(\frac{1}{c^2}\right)$$

$$= M c^2 + \frac{\vec{p}^2}{2M} + O\left(\frac{1}{c^2}\right)$$

$$= \sqrt{(M c^2)^2 + (\vec{p} c)^2} = c \sqrt{(M c)^2 + \vec{p}^2}$$

invariante Poincaré:

$$U(\Lambda, a) |0\rangle = |0\rangle \quad M=0$$

$$P^\mu |0\rangle = J^{\mu\nu} |0\rangle = 0 \quad (\text{ciertamente satisface el álgebra de Poincaré})$$

para todos los demás estados  $P^0 > 0$ ,  $P^0 |\psi\rangle = E |\psi\rangle$   $E > 0$  por def. de vacío

Si  $M^2 > 0$ ,  $P^2 > 0$   $P^\mu$  es tipo tiempo, se deduce ( $M > 0$ )

$$P^0 = + \sqrt{M^2 + \vec{P}^2} \gg M > 0 \quad \text{mediante t. de Lorentz se puede llevar } \vec{P} = 0$$

$P^\mu = (M, \vec{0})$  el sistema la partícula está en reposo o el sistema C.M.

Si  $M^2 = 0$ ,  $P^2 = 0$ ,  $P^\mu$  es tipo luz,  $P^0 = |\vec{P}| > 0$  (rep.  $\vec{P}$ ,  $\vec{P}$  como miembro c.c.c.)

Las partículas sin masa van siempre a la velocidad de la luz (veloc. máxima) y no se pueden llevar al reposo (se puede aumentar o reducir su energía y momento)

Cuando  $M^2 < 0$ ,  $P^\mu$  es tipo espacio  $P^0 \geq 0$  según el sistema de ref. (lo es el signo)

(invariante Lorentz) de modo que estas rep. no aparecen en física (cuando esto ocurre es que se está trabajando en un falso vacío)

$M =$  masa invariante: incluye todo,  $\equiv$  energía del sistema en reposo (con sus interacciones internas)

$$P^0 = M + \frac{\vec{P}^2}{2M} + O\left(\frac{\vec{P}^4}{M^3}\right) \rightarrow \frac{\vec{P}^2}{2M} \ll M \quad \text{Es importante notar que si no hubiera las abreviaturas como a Galileo, y si puede depender del sistema de ref. hay muchos errores con variables op. M.$$

no hay contradicción con  $H_{NR} = \frac{\vec{P}^2}{2M} + H_{int}$  (no relativista)

$$\text{ya que } Mc^2 \equiv c^2 M' + H_{int} + O(\frac{1}{c^2}) \quad cP^0 = c^2 M' + \frac{\vec{P}^2}{2(M' + \frac{H_{int}}{c^2})} + H_{int} + \dots$$

$$\begin{aligned} H &= P^0 c = c \sqrt{(Mc)^2 + \vec{P}^2} = \sqrt{(Mc^2)^2 + (\vec{P}c)^2} \\ &= c \left( Mc + \frac{\vec{P}^2}{2Mc} + O\left(\frac{1}{c^3}\right) \right) \\ &= Mc^2 + \frac{\vec{P}^2}{2M} + O\left(\frac{1}{c^2}\right) \\ &= Mc^2 + H_{int} + \frac{\vec{P}^2}{2M'} + O\left(\frac{1}{c^2}\right) \end{aligned}$$

$\uparrow$   $\uparrow$   $\uparrow$   
 $O(c^4)$   $O(1)$

(\*) Partícula en sistemas multiparticulados tener  $P^0 > 0$  incluso aunque individualm. tengan masa (mediante interacción no hay una interacción inf. fuerte)



La forma de enforzar esto es por  
clarificación de estado y C.C.O.C.

$$\vec{p} \cdot \vec{w} = 0$$

$$H W^0 = \vec{p} \cdot \vec{w}$$

$$W^0 = +\frac{1}{2} \epsilon_{ijk} p^i j^k = \vec{p} \cdot \vec{J} = \vec{p} \cdot \vec{S}$$

$$\vec{w}^i = -\frac{1}{2} \epsilon_{i'0j'k'} H J^{i'k'} - \frac{1}{2} \epsilon_{i'j'0k'} p^{j'} j^{k'}$$

$$\vec{w} = \vec{HJ} - \vec{p} \times \vec{K}$$

El otro invariante es  $W^2 = W^\mu W_\mu$  donde

$$W^\mu = \frac{1}{2} \epsilon^{\mu\alpha\beta\gamma} P_\nu J_{\alpha\beta} \quad \epsilon_{0123} = +1 \quad \epsilon_{0ijk} = \epsilon_{ijk} = -\epsilon_{jik}$$

es el vector de Pauli-Lubanski. Obviamente  $W^\mu$  es un vector Lorentz (puedo) basta ver que es inv. bajo traslaciones (es intrínseco) (notar que  $J_{\mu\nu}, \epsilon_{\mu\nu\alpha\beta}$  son invariantes Lorentz).  
 Los únicos tensores invariantes posibles

$$\begin{aligned} \delta_a W^\mu &= +i [\delta_{a\nu} P^\nu, W^\mu] = i [\delta_{a\nu} P^\nu, \frac{1}{2} \epsilon^{\mu\alpha\beta\gamma} P_\nu J_{\alpha\beta}] \\ &= \frac{1}{2} \epsilon^{\mu\alpha\beta\gamma} (\delta_{a\nu} P_\nu J_{\alpha\beta} + P_\nu \delta_a J_{\alpha\beta}) = \frac{1}{2} \epsilon^{\mu\alpha\beta\gamma} P_\nu (\delta_{a\beta} P_\alpha - \delta_{a\alpha} P_\beta) = 0 \end{aligned}$$

en definitiva  $\delta_a W^2 = \delta_\omega W^2 = 0 \quad (\rightarrow (M^2, W^2) = 0)$

$W^2$  es un invariante que toma un valor cte en cada rep. irreducible

Como  $P_\mu W^\mu = \frac{1}{2} \epsilon^{\mu\nu\alpha\beta} P_\mu P_\nu J_{\alpha\beta} = 0$   $W^\mu$  es ortogonal a  $P^\mu$  y

es necesariamente tipo espacio.  $W^2 \leq 0$   
 (o luz)

si  $P^\mu$  timo,  $P^\mu = (m, \vec{0}) \Rightarrow W^\mu = (0, \vec{W})$  espacio  
 si  $P^\mu$  luz  $= (P^0, 0, 0, P^3) \Rightarrow W^\mu = (0, \vec{W}_T, W^3)$  espacio  
 si  $\vec{W} = 0$

El vector satisface  $[W^\mu, W^\nu] = -i \epsilon^{\mu\nu\alpha\beta} W_\alpha P_\beta = i \epsilon^{\mu\nu\alpha\beta} P_\alpha W_\beta$

Sale de  $[P_\alpha, W^\nu] = 0, [J_{\alpha\beta}, W^\nu] = -i(g^\nu_\alpha W_\beta - g^\nu_\beta W_\alpha) \quad [W^2, W^\mu] = 0$

En estado con momento  $|P_\alpha\rangle$  definido  $P_\mu |P\rangle = p_\mu |P\rangle$  (los  $P_\mu$  conmutan,

y también lo hacen con  $W_\mu$ ) los  $W_\mu$  forman un álgebra de Lie, de hecho

$W_\mu \perp P_\mu \Rightarrow$  sólo hay 3 indep. y el grupo correspondiente es el de rotaciones

(que dejen invariante  $P_\mu$ ). Esto se ve mejor en el C.M. (ze momento  $M \neq 0$ )

$P^\mu = (M, \vec{0}), W^0 = 0, W^i = \frac{1}{2} \epsilon^{i0jk} M J_{jk} = M \frac{1}{2} \epsilon^{ijk} J_{jk} = M S^i$

$W^\mu = (0, M \vec{S})$   
 $[W^i, W^j] = i \epsilon^{ijk} M W_k = -i \epsilon_{ijk} M (-M S^k) = i \epsilon_{ijk} M^2 S^k$

$(\frac{W^i}{M}, \frac{W^j}{M}) = i \epsilon_{ijk} \frac{W^k}{M} = \text{rotaciones.}$

exp. de  $W^2 = M^2 S^2$

$W^2 = -M^2 S^2$  este inv. está relacionado con el espín (momento ang. intrínseco,

igual que  $M, S^2$  es un inv. Póssible si  $M > 0$  el subgrupo det. Lorentz que degen.  $P^\mu$  es SU(2) rotaciones. Si  $M=0$  es el grupo euclideo en  $\mathbb{R}^2$

$$W^0 = \vec{P} \cdot \vec{J} = P^0 J_z \Rightarrow \lambda = \frac{J_z}{2}$$

$$\vec{W} = P^0 \vec{J} - \vec{P} \times \vec{K}$$

$$W^3 = W^0 = P^0 J_z - \vec{P} \times \vec{K}_z$$

$$W^i = P^0 J_i - (P \times K)_i \quad i=1,2 \stackrel{=0}{\substack{\text{if } \vec{J} \perp \vec{K} \\ \text{if } \vec{J} \parallel \vec{K}}} \Rightarrow \vec{P} \times \vec{K} = P^0 \vec{J}_\perp = P^0 \vec{J}_\perp$$

Caso  $M \rightarrow 0$

Hay varias irreps. de Poincaré pero sólo consideramos

$$W^2 = 0. \quad \text{El motivo es } \vec{S}^2 = -\frac{W^2}{M^2} \quad \text{si } M \rightarrow 0 \text{ y } \vec{S}^2 < \infty \Rightarrow W^2 \rightarrow 0$$

Por  $M \rightarrow 0$  podemos elegir  $P^M = (P^0, \vec{0}_\perp, P^0)$

$$\text{Por } W^M P_M = 0 \Rightarrow W^M = (\lambda P^0, \vec{W}_\perp, \lambda P^0)$$

$$\text{Por } W^2 = 0 \Rightarrow \vec{W}^2 = -\vec{W}_\perp^2 = 0 \Rightarrow \vec{W}_\perp = 0 \Rightarrow$$

$$W^M = (\lambda P^0, \vec{0}_\perp, \lambda P^0) = \lambda P^M$$

$$\Rightarrow W^M = \lambda P^M \quad \lambda \text{ inv. Poincaré.}$$

$$\lambda = \frac{W^0}{P^0} = \frac{\vec{P} \cdot \vec{J}}{|\vec{P}|} = \vec{J} \cdot \hat{p} = \text{helicidad}$$



$$M^2 = 0$$

$$P^{\mu} = (P^0, 0, 0, W)$$

Aquí se ve que  $(W^{\mu}, W^{\nu})$  es el grupo euclideo  $\mathbb{R}^2$  cuando  $M^2 = 0$ .

$$W^{\mu} = \frac{1}{2} (\vec{L}, \vec{W}_T, \vec{L})$$

$$W^2 = -\vec{W}_T^2$$

$$[W^0, W^3] = 0 = +i \epsilon^{03\alpha\beta} P_{\alpha} W_{\beta} = 0$$

$$[W^0, W^1] = i \epsilon^{01\alpha\beta} P_{\alpha} W_{\beta} \quad \cancel{P_1 W_2} = i \epsilon^{0132} P_3 W_2 = +i P^0 W^2$$

$$[W^0, W^i] = i \epsilon_{ij} P^0 W^j \quad i, j = 1, 2$$

$$[W^3, W^1] = i \epsilon^{3102} P_0 W_2 = i P^0 W^1 \quad \text{ok}$$

$$[W^1, W^2] = i \epsilon^{1203} P_0 W_3 + i \epsilon^{1230} P_3 W_0 = +i P^0 W^0 - i P^0 W^0 = 0$$

$$\lambda = \frac{W^0}{P^0}$$

$$[\lambda, W^i] = i \epsilon_{ij} W^j$$

$$[W^i, W^j] = 0$$

$$i, j = 1, 2$$

grupo euclideo  $\mathbb{R}^2$

$\vec{J}^2 < 0 \Rightarrow \vec{W}_T^2 = 0$  *divand*  
 (4) *via approximation*  
 no  $L_{012}$  *no*  
 $W^2 = -\vec{W}_T^2$

$$W^0 = \frac{1}{2} \epsilon^{0123} P_1 P_2 P_3 = \frac{1}{2} P^1 P^2 P^3$$

$$M^0 = P^1 P^2 P^3$$

$$M^1 = P^0 P^2 P^3$$

$$M^2 = P^0 P^1 P^3$$

$$M^3 = P^0 P^1 P^2$$

Para partículas de masa nula hay que hacer un tratamiento aparte.

(\*\*\*)

$$\vec{S}^2 \text{ finito, } M^2 = 0, \Rightarrow W^2 = 0 \text{ y } \vec{W} = \vec{P} \frac{W^0}{H} = \lambda \vec{P}$$

$$|\vec{P}| = H$$

$$W^0 = \frac{1}{2} \epsilon^{0ijk} p_i p_j p_k = \vec{P} \cdot \vec{J}$$

Group theory  
Wu K. Tung  
World Scientific

es decir  $W^\mu = \lambda P^\mu$   $\lambda = \frac{W^0}{P^0} = \frac{\vec{P} \cdot \vec{S}}{H} = \text{helicidad (H = |\vec{P}|)}$

puesto que  $W^\mu, P^\mu$  son cuadri-vectores,  $\lambda$  también es inv. Poincaré. (preservando...)

(En  $M \neq 0$  la helicidad de un estado se puede cambiar llevándolo al reposo, pero no si  $M = 0$ )

$$\lambda = \vec{S} \cdot \hat{P} = \text{helicidad} = \text{espín en la dirección del momento.} = 0, \pm \frac{1}{2}, \pm 1, \dots$$

como es un invariante no hay motivo para que aparezca en múltiplos

del tipo  $\lambda = -s, -(s-1), \dots, s$  y de hecho no aparece así en la

naturaleza.  $\lambda$  es único y característico de la partícula. A lo menos se

hacen dos valores  $\pm \lambda$  ni paridad es realizable.

Desde el punto de vista de teoría de grupos (los deur, indep. de realizaciones concretas), el grupo tiene varios tipos de rep. irred. unitarias, de las cuales 3 tipos encuentran aplicación en Física:

a)  $P^\mu = J^{\mu\nu} = 0$  (la rep. trivial) . rep. el vacío.

b)  $P^2 = M^2 > 0, P^0 > 0$ , espín  $j = 0, \frac{1}{2}, 1, \dots$

base  $|M, j; \vec{p}, \lambda\rangle$   $p^0 = +\sqrt{M^2 + \vec{p}^2}$ ,  $R_p(\varphi) |M, j; \vec{p}, \lambda\rangle = e^{-i\varphi\lambda} |M, j; \vec{p}, \lambda\rangle$

$\lambda = -j, \dots, j$

c)  $P^2 = 0, P^0 > 0, \lambda = 0, \pm \frac{1}{2}, \dots$

base  $|M, \lambda; \vec{p}\rangle$ ,  $p^0 = |\vec{p}|$ ,  $R_p(\varphi) |M, \lambda; \vec{p}\rangle = e^{-i\varphi\lambda} |M, \lambda; \vec{p}\rangle$

\* No invarianza Lorentz (si  $M > 0$ )

$$[K, S] \neq 0$$

que equivale a  $J = L + S$

(\*) Para  $M^2$  hay variantes pero no se usan. Solo las que quedan con las que cumplen  $W^2 = 0$  y eso por analogía con el caso  $M > 0$   $S^2 = -\frac{W^2}{M^2}$   $M \rightarrow 0$  y  $S^2 < \infty$

$$\vec{K} = x^0 \vec{P} - \frac{1}{2} \{H, \vec{R}\}$$

$$[R_i, P_j] = i \delta_{ij}$$

$$R_i = i \frac{\partial}{\partial P_i}$$

$$\vec{K} = x^0 \vec{P} + \frac{i \vec{P} \cdot \vec{P}}{2H} = \vec{R} \cdot H$$

$$[H, R_i] = -i \frac{P_i}{H}$$

$$[K_i, K_j] = \left( \left[ x^0 P_i + \frac{i P_i}{H}, -R_j H \right] - X_{ij} \right) + [R_i H, R_j H]$$

$$[f(\vec{P}^2) P_i, -R_j H] = \cancel{f(\vec{P}^2)} P_i, [R_j, f(\vec{P}^2)] H = i \left( f' 2 P_j P_i + f \delta_{ij} \right) H = X_{ij}$$

"  $\frac{\partial}{\partial P_i}$

$$[R_i H, R_j H] = [R_i H, R_j] H + R_j [R_i H, H]$$

$$= R_i [H, R_j] H + R_j [R_i, H] H$$

$$= R_i \left( -i \frac{P_j}{H} \right) H - X_{ij} = -i (R_i P_j - R_j P_i)$$

$$i \epsilon_{ijk} L_k = i \epsilon_{ijk} \epsilon_{klm} R_l P_m = i (\delta_{il} \delta_{jm} - \delta_{im} \delta_{jl}) R_l P_m$$

$$= i (R_i P_j - R_j P_i)$$

$$[K_i, K_j] = -i \epsilon_{ijk} L_k$$

$$\vec{K} \times \vec{K} = -i \vec{J}$$

Veamos realizaciones del álgebra de Poincaré:

$$\delta_a \vec{J} = -\delta a \times \vec{P} \quad \text{sugiere la existencia de un } \vec{R} = \text{posición}$$

$$\text{tal que } \underline{[P_i, R_j]} = -i \delta_{ij} \quad (\delta_a \vec{R} = -\delta a)$$

$$\text{Si no hay espín: } \underline{\vec{J} = \vec{R} \times \vec{P} = \vec{L}} \quad \text{funciona } (\underline{[R_i, R_j]} = 0)$$

$$\text{Por otro lado } \delta_a \vec{K} = \delta_a J^{0i} = \delta a^i P^0 - \delta a^0 P^i = \delta a^i H - \delta a^0 \vec{P}$$

$$\text{indica } \underline{\vec{K} = -\frac{1}{2} \{H, \vec{R}\} + x^0 \vec{P}} \quad \begin{array}{l} x^0 = \text{tiempo es un número,} \\ \text{notar } \vec{k} = \vec{K}^\dagger \end{array}$$

junto con  $\underline{H = (M^2 + \vec{P}^2)^{1/2}}$ , se satisfacen todas las relaciones

$$\text{por ej. usando } [H, \vec{R}] = -i \frac{\partial H}{\partial \vec{P}} = -i \frac{\vec{P}}{H} \quad \frac{d\vec{R}}{dt} = i [H, \vec{R}] = \frac{\vec{P}}{H} = \text{velocidad}$$

$$[P_i, K_j] = i H \delta_{ij}$$

$$[H, \vec{J}] = [H, \vec{R}] \times \vec{P} = 0$$

$$[H, \vec{K}] = [H, -\frac{1}{2} \{H, \vec{R}\}] = -\frac{1}{2} \{H, [H, \vec{R}]\} = -\frac{1}{2} \{H, -i \frac{\vec{P}}{H}\} = i \vec{P}$$

En esta representación  $W^2 \equiv 0$ . (Se ve mejor en rojo)

Más generalmente

$$\vec{J} = \vec{R} \times \vec{P} + \vec{S} \quad \text{con } [\vec{S}, \vec{R}] = [\vec{S}, \vec{P}] = 0, \quad [S_i^j, S_k^l] = i \epsilon_{ijkl} S^k$$

es un momento angular. Ahora que vamos a mantener

$$[K_i, K_j] = -i \epsilon_{ijk} J_k = -i \epsilon_{ijk} \underbrace{R_k}_{\vec{R}} - i \epsilon_{ijk} \underbrace{S_k}_{\vec{S}} \quad \text{y por tanto hay}$$

que modificar  $\vec{K}$ :

$$\vec{K} = -\frac{1}{2} \{H, \vec{R}\} + x^0 \vec{P} + f(H) \vec{S} \times \vec{P} \quad (\text{en un vector base } \vec{J} \text{ y } (\vec{J}, \vec{K}) \text{ vale bien,})$$

f a determinar

vector (polar)

(bien puntuado)

$$\begin{array}{l} R \rightarrow -R \\ P \rightarrow -P \\ S \rightarrow S \\ K \rightarrow -K \end{array}$$

o bien inv. temporal

excluye  $f(H) \vec{S} \times \vec{R}$

$$\begin{array}{l} R \rightarrow \vec{R} \\ \vec{P} \rightarrow -\vec{P} \\ S \rightarrow -S \\ K \rightarrow +K \end{array} \quad x^0 \rightarrow -x^0$$



un cálculo explícito de  $(K_i, K_j)$  indica que el problema

tiene solución con  $f(H) = \frac{1}{M+H}$  (única)

En definitiva

$$\vec{J} = \vec{R} \times \vec{P} + \vec{S}, \quad \vec{K} = x^0 \vec{P} - \frac{1}{2} \{H, \vec{R}\} + \frac{\vec{S} \times \vec{P}}{M+H}$$

satisfacen el álgebra de Poincaré. (De hecho  $\vec{R}, \vec{S}$  no siempre existen ya que estas relaciones son invertibles.)

Para esta rep. se tiene

$$W^0 = \frac{1}{2} \epsilon^{0ijk} P_i W_{jk} = \frac{1}{2} \epsilon_{ijk} P^i J_{jk} = P^i J_i = \vec{P} \cdot \vec{J}$$

$$\vec{W} = \frac{1}{2} \epsilon^{i0jk} P_0 J_{jk} + \frac{1}{2} \epsilon^{ij0k} P_j J_{0k} = H \vec{J} + \epsilon_{ijk} P^j J^{0k} = H \vec{J} - \vec{P} \times \vec{K}$$

$$\Rightarrow W^0 = \vec{P} \cdot \vec{S}$$

$$\vec{W} = H \vec{S} - \frac{\vec{P} \times (\vec{S} \times \vec{P})}{M+H} = M \vec{S} + \frac{(\vec{P} \cdot \vec{S})}{M+H} \vec{P}$$

$$P \times (S \wedge P) = \vec{P} \cdot \vec{S} - (\vec{P} \cdot \vec{S}) \vec{P} \\ \text{"} \\ (H+M)(H-M) \vec{S}$$

$$= M \vec{S} + \frac{W^0 \vec{P}}{H+M}$$

$$-W^2 = -W_0^2 + \vec{W}^2 = -W_0^2 + M^2 \vec{S}^2 + \frac{W_0^2 \vec{P}^2}{(H+M)^2} + 2 \frac{M W_0^2}{(H+M)^2}$$

$$= M^2 \vec{S}^2 + W_0^2 \left( -1 + \frac{\vec{P}^2}{(H+M)^2} + \frac{2M}{H+M} \right)$$

$$\vec{P}^2 = (H+M)(H-M)$$

$$= M^2 \vec{S}^2$$

$$-W^2 = M^2 \vec{S}^2 \quad \text{y} \quad \vec{S}^2 \text{ es un invariante Poincaré.}$$

Notas, a diferencia del caso no relativista  $\vec{K}$  no conmuta con  $\vec{S}$

aunque si  $[H, \vec{S}] = 0$

[Notas en Dirac por ej. esto no se explica: lo  $\vec{S}, \vec{R}$  de allí mezclan energía positiva y negativa y  $[\vec{R}, H] = i \vec{x} \neq i \frac{\vec{P}}{P_0}$  y  $[\vec{S}, H] \neq 0$ ,  $\vec{R}, \vec{S}$  no están en el espacio de  $H = \sqrt{\vec{P}^2 + M^2} > 0$

lo que aquí se demuestra es que hay otros  $\vec{R}', \vec{S}'$  que no cumplen las fórmulas de más arriba. En  $|\vec{p} = 0\rangle$  si coinciden.